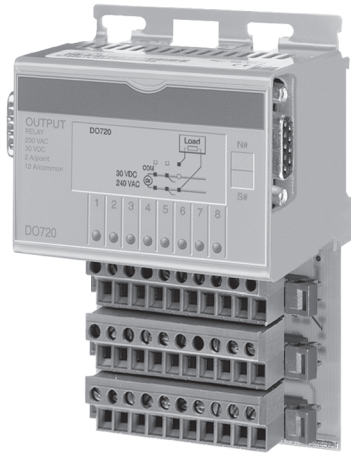


## 8.9 DO720

### 8.9.1 Technische Daten



Feldklemmen nicht im Lieferumfang enthalten.

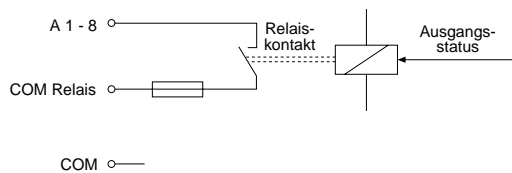
<b>Bezeichnung</b>	<b>DO720</b>
<b>Allgemeines</b>	
Bestellnummer	7DO720.7
Kurzbeschreibung	2003 Digitales Ausgangsmodul, 8 Relais-Ausgänge 240 VAC / 30 VDC, 2 A, Feldklemmen gesondert bestellen!
C-UL-US gelistet	JA
B&R ID-Code	\$E2
Anzahl	
EX270	2
CP430	4
CP470, CP770 CP474, CP476, CP774 EX470, EX770 EX477, EX777	8
<b>Statische Eigenschaften</b>	
Modultyp	B&R 2003 I/O-Modul
Anzahl der Ausgänge	8
Typ	Relais / Schließer
Schaltspannung nominal maximal	240 VAC / 30 VDC 264 VAC / 110 VDC
Dauerstrom je Ausgang Modul	2 A 12 A
Kontaktwiderstand	30 mΩ bei 6 VDC, 1 A

<b>Bezeichnung</b>	<b>DO720</b>
Maximale Schaltleistung (AC)	480 VA
Maximale Schaltleistung (DC)	60 W
Leistungsaufnahme	max. 1,4 W
<b>Schutzeigenschaften</b>	
Kurzschlußschutz	Sicherung 16 AT (Wurzel)
<b>Dynamische Eigenschaften</b>	
Schaltverzögerung log 0 - log 1 log 1 - log 0	max. 10 ms max. 10 ms
<b>Betriebseigenschaften</b>	
Potentialtrennung	Ausgang - RPS
Spannungsfestigkeit Kontakt - Kontakt Kontakt - Spule	750 VAC / 1 min 2000 VAC / 1 min
<b>Mechanische Eigenschaften</b>	
Maße	B&R2003 einfachreit

### 8.9.2 Status-LEDs

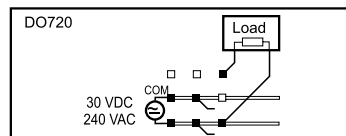
Die Status-LEDs 1 - 8 (orange) zeigen den logischen Zustand des entsprechenden Ausgangs an.

### 8.9.3 Ausgangsschema

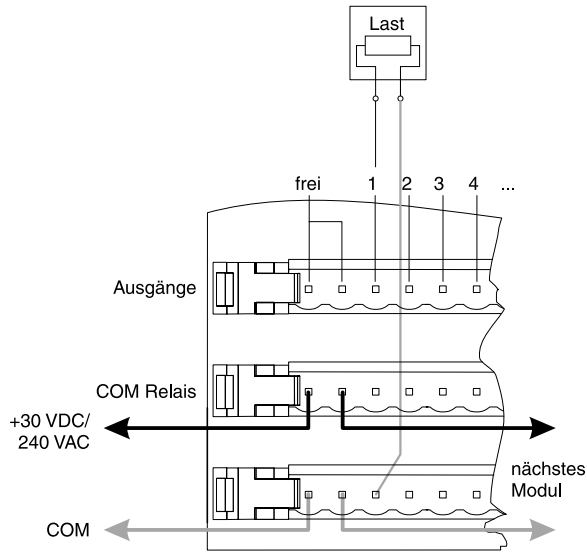


### 8.9.4 Einschubstreifen

In die Modulfront kann von oben ein Einschubstreifen geschoben werden. Auf diesem ist auf der Rückseite die Modulbeschaltung skizziert. Auf der Vorderseite können die Ausgänge beschriftet werden.



### 8.9.5 Anschlüsse



### 8.9.6 Variablendeklaration

Die Variablendeklaration gilt für folgende Controller:

- Zentraleinheit RPS 2003
- Remote I/O-Buscontroller
- CAN-Buscontroller

Die Variablendeklaration erfolgt über das PG2000. Die Variablendeklaration ist im Kapitel 4 "Moduladressierung" beschrieben.

Unterstützung Automation Studio™: Siehe Hilfe Automation Studio™ ab V 1.40

### Variablendeklaration mit Zentraleinheit RPS 2003 und Remote Slaves

Funktion	Variablendeklaration				
	Gültigkeitsb.	Datentyp	Länge	Modultyp	Kanal
Digitaler Ausgang einzeln (Kanal x)	tk_global	BIT	1	Digit. Out	1 ... 8
Modulstatus	tk_global	BYTE	1	Status In	0

## Variablendeklaration mit CAN Slaves

Funktion	Variablendeklaration				
	Gültigkeitsb.	Datentyp	Länge	Modultyp	Kanal
Digitaler Ausgang einzeln (Kanal x)	tk_global	BIT	1	Digit. Out	1 ... 8

### Modulstatus

Der Modulstatus kann bei CAN Slaves nur über Befehlscodes ausgelesen werden. Die Befehlscodes sind im Kapitel 5 "CAN-Buscontroller Funktionen", Abschnitt "Befehlscodes und Parameter" beschrieben. Ein Beispiel ist im Kapitel 4 "Moduladressierung" beschrieben.

### 8.9.7 Zugriff über CAN-Identifizier

Der Zugriff über CAN-Identifizier wird verwendet, wenn der Slave über ein Fremdgerät angesteuert wird. Der Zugriff über CAN-Identifizier ist in einem Beispiel im Kapitel 4 "Moduladressierung" beschrieben. Die Übertragungsmodi sind im Kapitel 5 "CAN-Buscontroller Funktionen" beschrieben.

### CAN-ID gepackt

Im gepackten Modus können max. acht digitale I/O-Module betrieben werden.

CAN-ID <sup>1)</sup>	Byte 1	Byte 2	Byte 3	Byte 4	Byte 5	Byte 6	Byte 7	Byte 8
414	Modul 1	Modul 2	Modul 3	Modul 4	Modul 5	Modul 6	Modul 7	Modul 8

<sup>1)</sup> CAN-ID = 414 + (kn - 1) x 4      kn ... Knotennummer des CAN Slaves = 1

### CAN-ID ungepackt

Im ungepackten Modus können max. vier digitale I/O-Module betrieben werden.

Modul	CAN-ID <sup>1)</sup>	Byte
1	414	Ausgänge 1 - 8
2	415	Ausgänge 1 - 8
3	416	Ausgänge 1 - 8
4	417	Ausgänge 1 - 8

<sup>1)</sup> CAN-ID = 414 + (kn - 1) x 4 + (ma - 1)      kn ... Knotennummer des CAN Slaves = 1  
ma ... Moduladresse des digitalen I/O-Moduls = 1 - 4

Weitere ID-Belegung siehe Kapitel 5 "CAN-Buscontroller Funktionen".

### 8.9.8 Modulstatus

Die Auswertung des Modulstatus ist in einem Beispiel im Kapitel 4 "Moduladressierung" beschrieben.

	Bit	Beschreibung
	7	x.... nicht definiert, ausmaskieren
	6	Digitalmodul = 0
	5	x.... nicht definiert, ausmaskieren
	0 - 4	Modulkennung = \$02

x	0	x	0	0	0	1	0
7							0