

Dokumentation

KL6021

Serielle Schnittstelle RS485 (RS422)

Version: 3.0
Datum: 27.09.2019

BECKHOFF

Inhaltsverzeichnis

| | |
|---|-----------|
| 1 Vorwort | 5 |
| 1.1 Hinweise zur Dokumentation | 5 |
| 1.2 Sicherheitshinweise | 6 |
| 1.3 Ausgabestände der Dokumentation | 7 |
| 1.4 Beckhoff Identification Code (BIC) | 7 |
| 2 Produktübersicht | 10 |
| 2.1 KL6021 - Einführung | 10 |
| 2.2 KL6021 - Technische Daten | 11 |
| 2.3 Grundlagen zur Funktion | 12 |
| 3 Montage und Verdrahtung | 13 |
| 3.1 Hinweise zum ESD-Schutz | 13 |
| 3.2 Tragschienenmontage | 13 |
| 3.3 Montagevorschriften für Klemmen mit erhöhter mechanischer Belastbarkeit | 17 |
| 3.4 Anschluss | 17 |
| 3.4.1 Anschlusstechnik | 17 |
| 3.4.2 Verdrahtung | 20 |
| 3.4.3 Schirmung | 21 |
| 3.5 ATEX - Besondere Bedingungen (Standardtemperaturbereich) | 21 |
| 3.6 ATEX-Dokumentation | 22 |
| 4 Konfigurations-Software KS2000 | 23 |
| 4.1 KS2000 - Einführung | 23 |
| 5 Zugriff aus dem Anwenderprogramm | 25 |
| 5.1 KL6021 - Klemmenkonfiguration | 25 |
| 5.2 Mapping im Buskoppler | 27 |
| 5.2.1 Standard Format | 27 |
| 5.3 Registerübersicht | 29 |
| 5.4 Registerbeschreibung | 29 |
| 5.5 Registerkommunikation KL6021 | 33 |
| 5.6 Datenaustausch, Funktion | 35 |
| 5.7 Beispiele für die Register-Kommunikation | 37 |
| 5.7.1 Beispiel 1: Lesen des Firmware-Stands aus Register 9 | 37 |
| 5.7.2 Beispiel 2: Beschreiben eines Anwender-Registers | 37 |
| 6 Anhang | 41 |
| 6.1 Support und Service | 41 |

1 Vorwort

1.1 Hinweise zur Dokumentation

Zielgruppe

Diese Beschreibung wendet sich ausschließlich an ausgebildetes Fachpersonal der Steuerungs- und Automatisierungstechnik, das mit den geltenden nationalen Normen vertraut ist.

Zur Installation und Inbetriebnahme der Komponenten ist die Beachtung der Dokumentation und der nachfolgenden Hinweise und Erklärungen unbedingt notwendig.

Das Fachpersonal ist verpflichtet, für jede Installation und Inbetriebnahme die zu dem betreffenden Zeitpunkt veröffentlichte Dokumentation zu verwenden.

Das Fachpersonal hat sicherzustellen, dass die Anwendung bzw. der Einsatz der beschriebenen Produkte alle Sicherheitsanforderungen, einschließlich sämtlicher anwendbaren Gesetze, Vorschriften, Bestimmungen und Normen erfüllt.

Disclaimer

Diese Dokumentation wurde sorgfältig erstellt. Die beschriebenen Produkte werden jedoch ständig weiter entwickelt.

Wir behalten uns das Recht vor, die Dokumentation jederzeit und ohne Ankündigung zu überarbeiten und zu ändern.

Aus den Angaben, Abbildungen und Beschreibungen in dieser Dokumentation können keine Ansprüche auf Änderung bereits gelieferter Produkte geltend gemacht werden.

Marken

Beckhoff®, TwinCAT®, EtherCAT®, EtherCAT G®, EtherCAT G10®, EtherCAT P®, Safety over EtherCAT®, TwinSAFE®, XFC®, XTS® und XPlanar® sind eingetragene und lizenzierte Marken der Beckhoff Automation GmbH. Die Verwendung anderer in dieser Dokumentation enthaltenen Marken oder Kennzeichen durch Dritte kann zu einer Verletzung von Rechten der Inhaber der entsprechenden Bezeichnungen führen.

Patente

Die EtherCAT-Technologie ist patentrechtlich geschützt, insbesondere durch folgende Anmeldungen und Patente: EP1590927, EP1789857, EP1456722, EP2137893, DE102015105702 mit den entsprechenden Anmeldungen und Eintragungen in verschiedenen anderen Ländern.



EtherCAT®

EtherCAT® ist eine eingetragene Marke und patentierte Technologie lizenziert durch die Beckhoff Automation GmbH, Deutschland.

Copyright

© Beckhoff Automation GmbH & Co. KG, Deutschland.

Weitergabe sowie Vervielfältigung dieses Dokuments, Verwertung und Mitteilung seines Inhalts sind verboten, soweit nicht ausdrücklich gestattet.

Zuwiderhandlungen verpflichten zu Schadenersatz. Alle Rechte für den Fall der Patent-, Gebrauchsmuster- oder Geschmacksmustereintragung vorbehalten.

1.2 Sicherheitshinweise

Sicherheitsbestimmungen

Beachten Sie die folgenden Sicherheitshinweise und Erklärungen!
Produktspezifische Sicherheitshinweise finden Sie auf den folgenden Seiten oder in den Bereichen Montage, Verdrahtung, Inbetriebnahme usw.

Haftungsausschluss

Die gesamten Komponenten werden je nach Anwendungsbestimmungen in bestimmten Hard- und Software-Konfigurationen ausgeliefert. Änderungen der Hard- oder Software-Konfiguration, die über die dokumentierten Möglichkeiten hinausgehen, sind unzulässig und bewirken den Haftungsausschluss der Beckhoff Automation GmbH & Co. KG.

Qualifikation des Personals

Diese Beschreibung wendet sich ausschließlich an ausgebildetes Fachpersonal der Steuerungs-, Automatisierungs- und Antriebstechnik, das mit den geltenden Normen vertraut ist.

Erklärung der Hinweise

In der vorliegenden Dokumentation werden die folgenden Hinweise verwendet.
Diese Hinweise sind aufmerksam zu lesen und unbedingt zu befolgen!

GEFAHR

Akute Verletzungsgefahr!

Wenn dieser Sicherheitshinweis nicht beachtet wird, besteht unmittelbare Gefahr für Leben und Gesundheit von Personen!

WARNUNG

Verletzungsgefahr!

Wenn dieser Sicherheitshinweis nicht beachtet wird, besteht Gefahr für Leben und Gesundheit von Personen!

VORSICHT

Schädigung von Personen!

Wenn dieser Sicherheitshinweis nicht beachtet wird, können Personen geschädigt werden!

HINWEIS

Schädigung von Umwelt/Geräten oder Datenverlust

Wenn dieser Hinweis nicht beachtet wird, können Umweltschäden, Gerätebeschädigungen oder Datenverlust entstehen.



Tipp oder Fingerzeig

Dieses Symbol kennzeichnet Informationen, die zum besseren Verständnis beitragen.

1.3 Ausgabestände der Dokumentation

| Version | Kommentar |
|---------|---|
| 3.0.0 | <ul style="list-style-type: none"> • Migration • Strukturupdate • Kapitel „Beckhoff Identification Code (BIC)“ eingefügt |

Firmware (FW)- und Hardware (HW)-Stände

| Dokumentation, Version | KL6021 | |
|------------------------|--------|----|
| | FW | HW |
| 3.0.0 | 3C | 09 |

Den Firm- und Hardware-Stand (Auslieferungszustand) können Sie der auf der Seite der Klemme aufgedruckten Seriennummer entnehmen.

Syntax der Seriennummer

Aufbau der Seriennummer: WW YY FF HH

- WW - Produktionswoche (Kalenderwoche)
- YY - Produktionsjahr
- FF - Firmware-Stand
- HH - Hardware-Stand

Beispiel mit Ser. Nr.: 35 04 1B 01:

- 35 - Produktionswoche 35
- 04 - Produktionsjahr 2004
- 1B - Firmware-Stand 1B
- 01 - Hardware-Stand 01

1.4 Beckhoff Identification Code (BIC)

Der Beckhoff Identification Code (BIC) wird vermehrt auf Beckhoff-Produkten zur eindeutigen Identitätsbestimmung des Produkts aufgebracht. Der BIC ist als Data Matrix Code (DMC, Code-Schema ECC200) dargestellt, der Inhalt orientiert sich am ANSI-Standard MH10.8.2-2016.

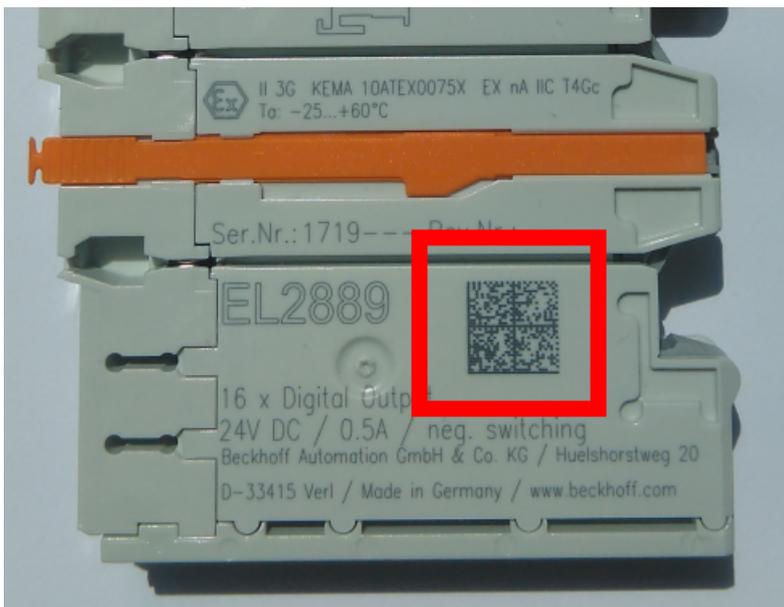


Abb. 1: BIC als Data Matrix Code (DMC, Code-Schema ECC200)

Die Einführung des BIC erfolgt schrittweise über alle Produktgruppen hinweg. Er ist je nach Produkt an folgenden Stellen zu finden:

- auf der Verpackungseinheit
- direkt auf dem Produkt (bei ausreichendem Platz)
- auf Verpackungseinheit und Produkt

Der BIC ist maschinenlesbar und enthält Informationen, die auch kundenseitig für Handling und Produktverwaltung genutzt werden können.

Jede Information ist anhand des so genannten Datenidentifikators (ANSI MH10.8.2-2016) eindeutig identifizierbar. Dem Datenidentifikator folgt eine Zeichenkette. Beide zusammen haben eine maximale Länge gemäß nachstehender Tabelle. Sind die Informationen kürzer, werden sie um Leerzeichen ergänzt. Die Daten unter den Positionen 1 bis 4 sind immer vorhanden.

Folgende Informationen sind enthalten:

| Pos-Nr. | Art der Information | Erklärung | Datenidentifikator | Anzahl Stellen inkl. Datenidentifikator | Beispiel |
|---------|------------------------------------|--|--------------------|---|-------------------------|
| 1 | Beckhoff-Artikelnummer | Beckhoff - Artikelnummer | 1P | 8 | 1 P072222 |
| 2 | Beckhoff Traceability Number (BTN) | Eindeutige Seriennummer, Hinweis s. u. | S | 12 | S BTNk4p562d7 |
| 3 | Artikelbezeichnung | Beckhoff Artikelbezeichnung, z. B. EL1008 | 1K | 32 | 1 KEL1809 |
| 4 | Menge | Menge in Verpackungseinheit, z. B. 1, 10... | Q | 6 | Q 1 |
| 5 | Chargennummer | Optional: Produktionsjahr und -woche | 2P | 14 | 2 P401503180016 |
| 6 | ID-/Seriennummer | Optional: vorheriges Seriennummer-System, z. B. bei Safety-Produkten oder kalibrierten Klemmen | 51S | 12 | 51 S678294104 |
| 7 | Variante | Optional: Produktvarianten-Nummer auf Basis von Standardprodukten | 30P | 32 | 30 PF971, 2*K183 |
| ... | | | | | |

Weitere Informationsarten und Datenidentifikatoren werden von Beckhoff verwendet und dienen internen Prozessen.

Aufbau des BIC

Beispiel einer zusammengesetzten Information aus den Positionen 1 bis 4 und 6. Die Datenidentifikatoren sind zur besseren Darstellung jeweils rot markiert:

BTN

Ein wichtiger Bestandteil des BICs ist die Beckhoff Traceability Number (BTN, Pos.-Nr. 2). Die BTN ist eine eindeutige, aus acht Zeichen bestehende Seriennummer, die langfristig alle anderen Seriennummern-Systeme bei Beckhoff ersetzen wird (z. B. Chargenbezeichnungen auf IO-Komponenten, bisheriger Seriennummernkreis für Safety-Produkte, etc.). Die BTN wird ebenfalls schrittweise eingeführt, somit kann es vorkommen, dass die BTN noch nicht im BIC codiert ist.

HINWEIS

Diese Information wurde sorgfältig erstellt. Das beschriebene Verfahren wird jedoch ständig weiterentwickelt. Wir behalten uns das Recht vor, Verfahren und Dokumentation jederzeit und ohne Ankündigung zu überarbeiten und zu ändern. Aus den Angaben, Abbildungen und Beschreibungen in dieser Information können keine Ansprüche auf Änderung geltend gemacht werden.

2 Produktübersicht

2.1 KL6021 - Einführung

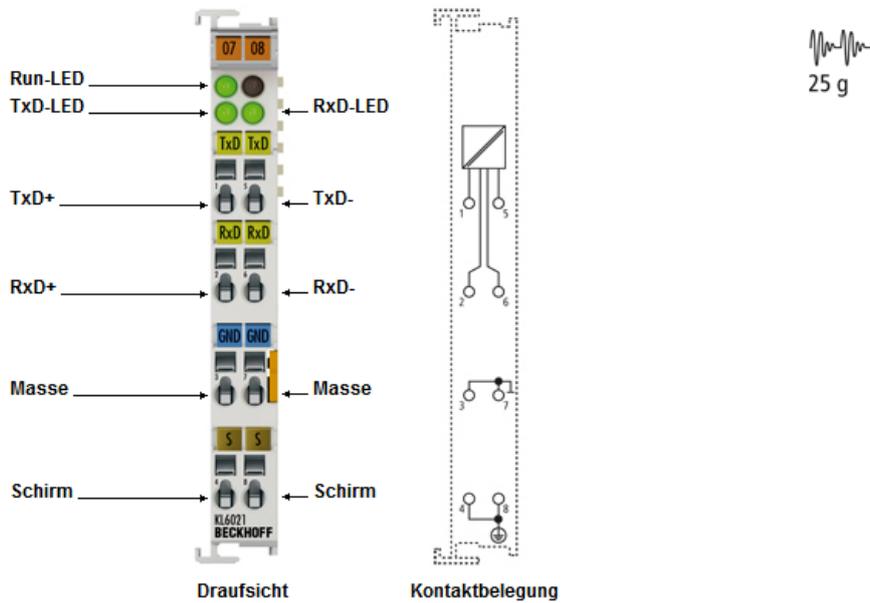


Abb. 2: KL6021

Serielle Schnittstelle RS422/RS485

Die serielle Schnittstelle KL6021 ermöglicht den Anschluss von Geräten mit einer RS422- oder RS485-Schnittstelle. Das an die Klemme angeschlossene Gerät kommuniziert über den Buskoppler mit dem Automatisierungsgerät. Der aktive Kommunikationskanal arbeitet unabhängig vom überlagerten Bussystem im Voll- oder Halbduplexbetrieb mit bis zu 19.200 Baud. Die Differenzsignalübertragung nach RS422 garantiert hohe Störsicherheit durch galvanisch getrennte Signale.

2.2 KL6021 - Technische Daten

| Technische Daten | KL6021 |
|--|---|
| Technik | RS422/RS485 |
| Übertragungskanäle | TxD und RxD, voll duplex (halbduplex) |
| Übertragungsrate | 1200...19200 Baud, Default: 9600 Baud, 8 Datenbits, keine Parity und ein Stopp-Bit sind voreingestellt (max. 19200 Baud) |
| Bitübertragung | mit Differenzsignal |
| Leitungsimpedanz | 120 Ω |
| Leitungslänge | ca. 1000 m Twisted-Pair |
| Spannungsversorgung | über den K-Bus |
| Stromaufnahme vom K-Bus | 65 mA typ. |
| Potenzialtrennung | 500 V (K-Bus/Signalspannung) |
| Datenpuffer | 128 Byte Empfangspuffer, 16 Byte Sendepuffer |
| Bitbreite im Prozessabbild | Input/Output: 3 x 8 Bit Nutzdaten, 1 x 8 Bit Control/Status (bis 5 x 8 Bit Nutzdaten möglich) |
| Konfiguration | keine Adresseinstellung, Konfiguration über den Buskoppler oder die Steuerung |
| Gewicht | ca. 60 g |
| Zulässiger Umgebungstemperaturbereich im Betrieb | 0°C ... +55°C |
| Zulässiger Umgebungstemperaturbereich bei Lagerung | -25 °C ... +85 °C |
| Zulässige relative Feuchte | 95% ohne Betauung |
| Montage | auf 35 mm Tragschiene nach EN 60715 |
| Steckbare Verdrahtung | bei allen KSxxx-Klemmen |
| Vibrations- / Schockfestigkeit | gemäß EN 60068-2-6 / EN 60068-2-27 siehe auch Montagevorschriften [► 17] für Klemmen mit erhöhter mechanischer Belastbarkeit |
| EMV-Festigkeit / Aussendung | gemäß EN 61000-6-2 / EN 61000-6-4 |
| Schutzart | IP20 |
| Einbaulage | beliebig |
| Zulassung | CE, cULus, ATEX |

2.3 Grundlagen zur Funktion

Die serielle Schnittstellenklemme KL6021 ermöglicht den Anschluss von Geräten mit einer RS485-Schnittstelle. Unabhängig vom überlagerten Bussystem können Daten im Voll-/Halbduplexbetrieb mit der Steuerung ausgetauscht werden. Der Empfangspuffer ist 128 Byte, der Sendepuffer 16 Byte groß. Der Datentransfer zwischen Klemme und Steuerung wird über einen Handshake im Status und Control-Byte abgewickelt. Die Werkseinstellung der Klemme ist 9600 Baud, 8 Datenbits, 1 Stopp-Bit, no Parity, Voll-Duplex-Modus.

LED-Anzeige

Die Run-LED gibt den Betriebszustand der Klemme wieder.

- Ein - normaler Betrieb
- Aus - Watchdog-Timer Overflow ist aufgetreten. Werden vom Buskoppler 100 ms keine Prozessdaten übertragen, so erlischt die grüne LED.
- Die TxD und RxD-LEDs geben die Zustände der Signalleitungen wieder.

Prozessdaten-Alternativ-Ausgabeformat

Im Alternativ-Ausgabeformat werden 4 bzw. 5 Byte (3 Byte Daten und 1 Byte bzw. 2 Byte Control/Status-Byte) im Buskoppler gemappt. Die KL6021 wird im Alternativformat ausgeliefert. Das Mapping der Klemme im Alternativformat wird im Kapitel Klemmenkonfiguration näher beschrieben.

Prozessdaten-Standard-Ausgabeformat

Beim Standard-Ausgabeformat werden 4 Byte (3 Byte Nutzdaten und 1 Byte Control/Status) im Buskoppler gemappt. Durch Umparametrieren der KL6021 können bis zu 5 Byte Nutzdaten übertragen werden.

Verweis

Im Kapitel "Zugriff aus dem Anwenderprogramm" befindet sich eine Übersicht über die möglichen Mapping-Konfigurationen in Abhängigkeit der einstellbaren Parameter.

Anschluss bei RS485-Übertragung

Bei der Betriebsart RS485 werden die Daten in halbduplex übertragen. In dieser Betriebsart kann eine Busstruktur aufgebaut werden.



Abb. 3: Anschluss bei RS485-Übertragung

Anschluss bei RS422-Übertragung

Bei der Betriebsart RS422 werden Daten voll duplex übertragen. Es können nur peer to peer Verbindungen hergestellt werden.



Abb. 4: Anschluss bei RS422 Übertragung

3 Montage und Verdrahtung

3.1 Hinweise zum ESD-Schutz

HINWEIS

Zerstörung der Geräte durch elektrostatische Aufladung möglich!

Die Geräte enthalten elektrostatisch gefährdete Bauelemente, die durch unsachgemäße Behandlung beschädigt werden können.

- Sie müssen beim Umgang mit den Komponenten elektrostatisch entladen sein; vermeiden Sie außerdem die Federkontakte (s. Abb.) direkt zu berühren.
- Vermeiden Sie den Kontakt mit hoch isolierenden Stoffen (Kunstfaser, Kunststofffolien etc.)
- Beim Umgang mit den Komponenten ist auf gute Erdung der Umgebung zu achten (Arbeitsplatz, Verpackung und Personen)
- Jede Busstation muss auf der rechten Seite mit der Endklemme KL9010 abgeschlossen werden, um Schutzart und ESD-Schutz sicher zu stellen.

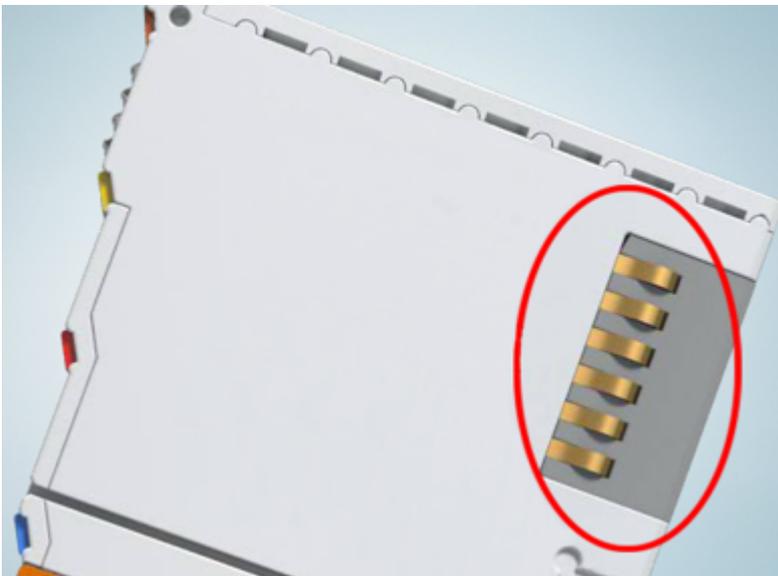


Abb. 5: Federkontakte der Beckhoff I/O-Komponenten

3.2 Tragschienenmontage

⚠️ WARNUNG

Verletzungsgefahr durch Stromschlag und Beschädigung des Gerätes möglich!

Setzen Sie das Busklemmen-System in einen sicheren, spannungslosen Zustand, bevor Sie mit der Montage, Demontage oder Verdrahtung der Busklemmen beginnen!

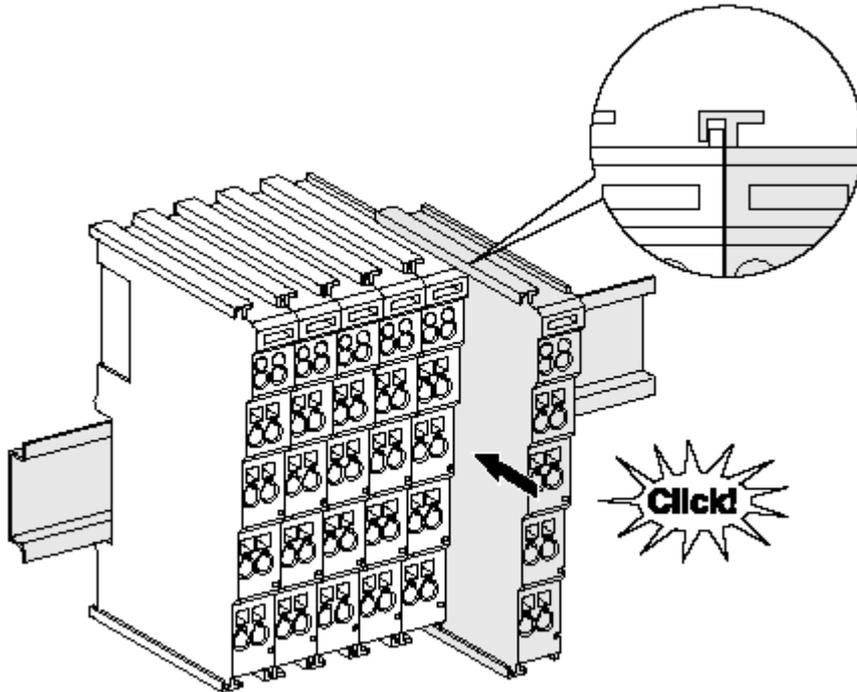
Montage

Abb. 6: Montage auf Tragschiene

Die Buskoppler und Busklemmen werden durch leichten Druck auf handelsübliche 35 mm Tragschienen (Hutschienen nach EN 60715) aufgerastet:

1. Stecken Sie zuerst den Feldbuskoppler auf die Tragschiene.
2. Auf der rechten Seite des Feldbuskopplers werden nun die Busklemmen angereiht. Stecken Sie dazu die Komponenten mit Nut und Feder zusammen und schieben Sie die Klemmen gegen die Tragschiene, bis die Verriegelung hörbar auf der Tragschiene einrastet.

Wenn Sie die Klemmen erst auf die Tragschiene schnappen und dann nebeneinander schieben ohne das Nut und Feder ineinander greifen, wird keine funktionsfähige Verbindung hergestellt! Bei richtiger Montage darf kein nennenswerter Spalt zwischen den Gehäusen zu sehen sein.

i Tragschienenbefestigung

Der Verriegelungsmechanismus der Klemmen und Koppler reicht in das Profil der Tragschiene hinein. Achten Sie bei der Montage der Komponenten darauf, dass der Verriegelungsmechanismus nicht in Konflikt mit den Befestigungsschrauben der Tragschiene gerät. Verwenden Sie zur Befestigung von Tragschienen mit einer Höhe von 7,5 mm unter den Klemmen und Kopplern flache Montageverbindungen wie Senkkopfschrauben oder Blindnieten.

Demontage

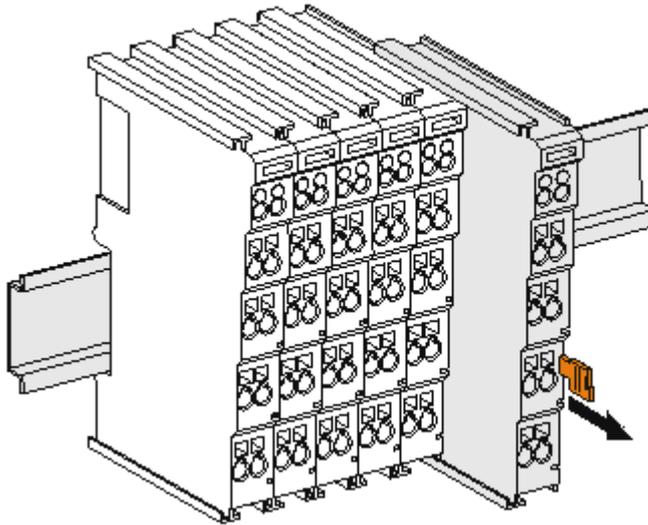


Abb. 7: Demontage von Tragschiene

Jede Klemme wird durch eine Verriegelung auf der Tragschiene gesichert, die zur Demontage gelöst werden muss:

1. Ziehen Sie die Klemme an ihren orangefarbenen Laschen ca. 1 cm von der Tragschiene herunter. Dabei wird die Tragschienenverriegelung dieser Klemme automatisch gelöst und Sie können die Klemme nun ohne großen Kraftaufwand aus dem Busklemmenblock herausziehen.
2. Greifen Sie dazu mit Daumen und Zeigefinger die entriegelte Klemme gleichzeitig oben und unten an den Gehäuseflächen und ziehen sie aus dem Busklemmenblock heraus.

Verbindungen innerhalb eines Busklemmenblocks

Die elektrischen Verbindungen zwischen Buskoppler und Busklemmen werden durch das Zusammenstecken der Komponenten automatisch realisiert:

- Die sechs Federkontakte des K-Bus/E-Bus übernehmen die Übertragung der Daten und die Versorgung der Busklemmenelektronik.
- Die Powerkontakte übertragen die Versorgung für die Feldelektronik und stellen so innerhalb des Busklemmenblocks eine Versorgungsschiene dar. Die Versorgung der Powerkontakte erfolgt über Klemmen auf dem Buskoppler (bis 24 V) oder für höhere Spannungen über Einspeiseklemmen.

i Powerkontakte

Beachten Sie bei der Projektierung eines Busklemmenblocks die Kontaktbelegungen der einzelnen Busklemmen, da einige Typen (z.B. analoge Busklemmen oder digitale 4-Kanal-Busklemmen) die Powerkontakte nicht oder nicht vollständig durchschleifen. Einspeiseklemmen (KL91xx, KL92xx bzw. EL91xx, EL92xx) unterbrechen die Powerkontakte und stellen so den Anfang einer neuen Versorgungsschiene dar.

PE-Powerkontakt

Der Powerkontakt mit der Bezeichnung PE kann als Schutzerde eingesetzt werden. Der Kontakt ist aus Sicherheitsgründen beim Zusammenstecken voreilend und kann Kurzschlussströme bis 125 A ableiten.

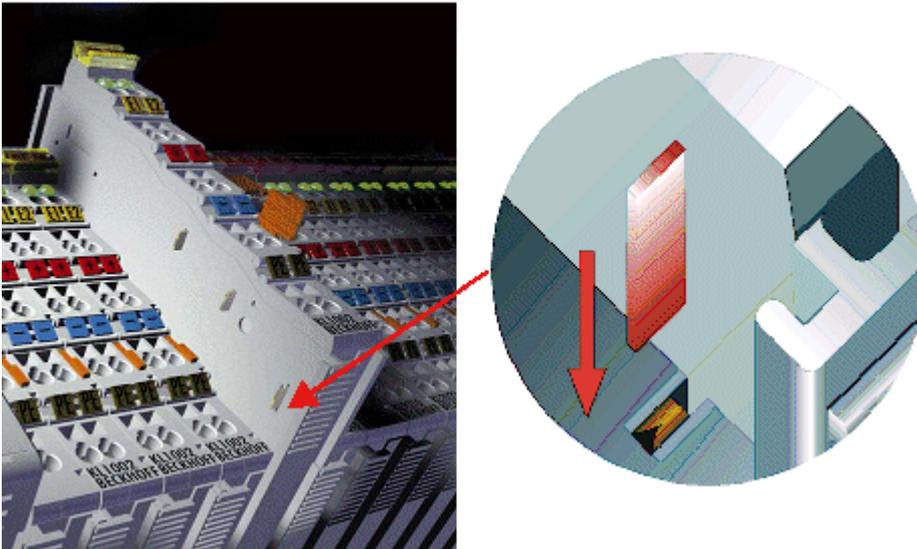


Abb. 8: Linksseitiger Powerkontakt

HINWEIS**Beschädigung des Gerätes möglich**

Beachten Sie, dass aus EMV-Gründen die PE-Kontakte kapazitiv mit der Tragschiene verbunden sind. Das kann bei der Isolationsprüfung zu falschen Ergebnissen und auch zur Beschädigung der Klemme führen (z. B. Durchschlag zur PE-Leitung bei der Isolationsprüfung eines Verbrauchers mit 230 V Nennspannung). Klemmen Sie zur Isolationsprüfung die PE- Zuleitung am Buskoppler bzw. der Einspeiseklemme ab! Um weitere Einspeisestellen für die Prüfung zu entkoppeln, können Sie diese Einspeiseklemmen entriegeln und mindestens 10 mm aus dem Verbund der übrigen Klemmen herausziehen.

⚠️ WARNUNG**Verletzungsgefahr durch Stromschlag!**

Der PE-Powerkontakt darf nicht für andere Potentiale verwendet werden!

3.3 Montagevorschriften für Klemmen mit erhöhter mechanischer Belastbarkeit

⚠️ WARNUNG

Verletzungsgefahr durch Stromschlag und Beschädigung des Gerätes möglich!

Setzen Sie das Busklemmen-System in einen sicheren, spannungslosen Zustand, bevor Sie mit der Montage, Demontage oder Verdrahtung der Busklemmen beginnen!

Zusätzliche Prüfungen

Die Klemmen sind folgenden zusätzlichen Prüfungen unterzogen worden:

| Prüfung | Erläuterung |
|-----------|--|
| Vibration | 10 Frequenzdurchläufe, in 3-Achsen |
| | 6 Hz < f < 60 Hz Auslenkung 0,35 mm, konstante Amplitude |
| | 60,1 Hz < f < 500 Hz Beschleunigung 5 g, konstante Amplitude |
| Schocken | 1000 Schocks je Richtung, in 3-Achsen |
| | 25 g, 6 ms |

Zusätzliche Montagevorschriften

Für die Klemmen mit erhöhter mechanischer Belastbarkeit gelten folgende zusätzliche Montagevorschriften:

- Die erhöhte mechanische Belastbarkeit gilt für alle zulässigen Einbaulagen
- Es ist eine Tragschiene nach EN 60715 TH35-15 zu verwenden
- Der Klemmenstrang ist auf beiden Seiten der Tragschiene durch eine mechanische Befestigung, z.B. mittels einer Erdungsklemme oder verstärkten Endklammer zu fixieren
- Die maximale Gesamtausdehnung des Klemmenstrangs (ohne Koppler) beträgt: 64 Klemmen mit 12 mm oder 32 Klemmen mit 24 mm Einbaubreite
- Bei der Abkantung und Befestigung der Tragschiene ist darauf zu achten, dass keine Verformung und Verdrehung der Tragschiene auftritt, weiterhin ist kein Quetschen und Verbiegen der Tragschiene zulässig
- Die Befestigungspunkte der Tragschiene sind in einem Abstand vom 5 cm zu setzen
- Zur Befestigung der Tragschiene sind Senkkopfschrauben zu verwenden
- Die freie Leiterlänge zwischen Zugentlastung und Leiteranschluss ist möglichst kurz zu halten; der Abstand zum Kabelkanal ist mit ca. 10 cm zu einhalten

3.4 Anschluss

3.4.1 Anschlusstechnik

⚠️ WARNUNG

Verletzungsgefahr durch Stromschlag und Beschädigung des Gerätes möglich!

Setzen Sie das Busklemmen-System in einen sicheren, spannungslosen Zustand, bevor Sie mit der Montage, Demontage oder Verdrahtung der Busklemmen beginnen!

Übersicht

Mit verschiedenen Anschlussoptionen bietet das Busklemmensystem eine optimale Anpassung an die Anwendung:

- Die Klemmen der Serien ELxxxx und KLxxxx mit Standardverdrahtung enthalten Elektronik und Anschlussebene in einem Gehäuse.

- Die Klemmen der Serien ESxxxx und KSxxxx haben eine steckbare Anschlussebene und ermöglichen somit beim Austausch die stehende Verdrahtung.
- Die High-Density-Klemmen (HD-Klemmen) enthalten Elektronik und Anschlussebene in einem Gehäuse und haben eine erhöhte Packungsdichte.

Standardverdrahtung (ELxxxx / KLxxxx)



Abb. 9: Standardverdrahtung

Die Klemmen der Serien ELxxxx und KLxxxx sind seit Jahren bewährt und integrieren die schraublose Federkrafttechnik zur schnellen und einfachen Montage.

Steckbare Verdrahtung (ESxxxx / KSxxxx)



Abb. 10: Steckbare Verdrahtung

Die Klemmen der Serien ESxxxx und KSxxxx enthalten eine steckbare Anschlussebene. Montage und Verdrahtung werden wie bei den Serien ELxxxx und KLxxxx durchgeführt. Im Servicefall erlaubt die steckbare Anschlussebene, die gesamte Verdrahtung als einen Stecker von der Gehäuseoberseite abzuziehen.

Das Unterteil kann, über das Betätigen der Entriegelungslasche, aus dem Klemmenblock herausgezogen werden.

Die auszutauschende Komponente wird hineingeschoben und der Stecker mit der stehenden Verdrahtung wieder aufgesteckt. Dadurch verringert sich die Montagezeit und ein Verwechseln der Anschlussdrähte ist ausgeschlossen.

Die gewohnten Maße der Klemme ändern sich durch den Stecker nur geringfügig. Der Stecker trägt ungefähr 3 mm auf; dabei bleibt die maximale Höhe der Klemme unverändert.

Eine Lasche für die Zugentlastung des Kabels stellt in vielen Anwendungen eine deutliche Vereinfachung der Montage dar und verhindert ein Verheddern der einzelnen Anschlussdrähte bei gezogenem Stecker.

Leiterquerschnitte von 0,08 mm² bis 2,5 mm² können weiter in der bewährten Federkrafttechnik verwendet werden.

Übersicht und Systematik in den Produktbezeichnungen der Serien ESxxxx und KSxxxx werden wie von den Serien ELxxxx und KLxxxx bekannt weitergeführt.

High-Density-Klemmen (HD-Klemmen)



Abb. 11: High-Density-Klemmen

Die Busklemmen dieser Baureihe mit 16 Klemmstellen zeichnen sich durch eine besonders kompakte Bauform aus, da die Packungsdichte auf 12 mm doppelt so hoch ist wie die der Standard-Busklemmen. Massive und mit einer Aderendhülse versehene Leiter können ohne Werkzeug direkt in die Federklemmstelle gesteckt werden.

● **Verdrahtung HD-Klemmen**

i Die High-Density-Klemmen (HD-Klemmen) der Serien ELx8xx und KLx8xx unterstützen keine steckbare Verdrahtung.

Ultraschall-litzenverdichtete Leiter

● **Ultraschall-litzenverdichtete Leiter**

i An die Standard- und High-Density-Klemmen (HD-Klemmen) können auch ultraschall-litzenverdichtete (ultraschallverschweißte) Leiter angeschlossen werden. Beachten Sie die unten stehenden Tabellen zum Leitungsquerschnitt!

3.4.2 Verdrahtung

⚠️ WARNUNG

Verletzungsgefahr durch Stromschlag und Beschädigung des Gerätes möglich!

Setzen Sie das Busklemmen-System in einen sicheren, spannungslosen Zustand, bevor Sie mit der Montage, Demontage oder Verdrahtung der Busklemmen beginnen!

Klemmen für Standardverdrahtung ELxxxx/KLxxxx und für steckbare Verdrahtung ESxxxx/KSxxxx

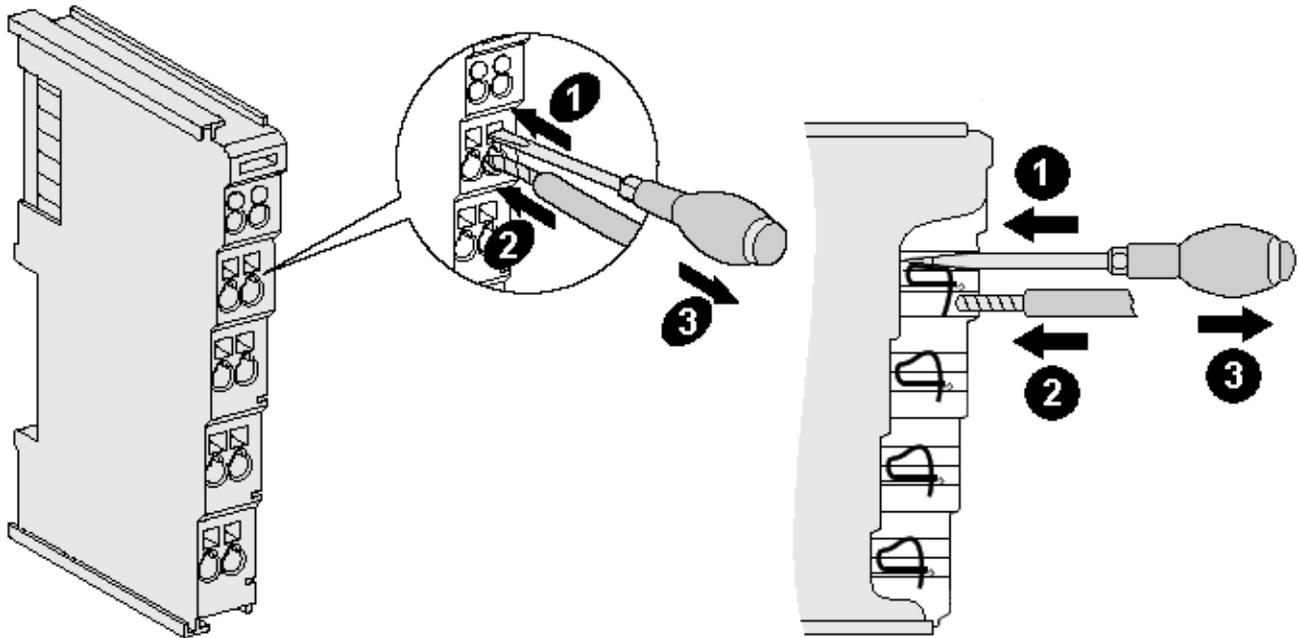


Abb. 12: Anschluss einer Leitung an eine Klemmstelle

Bis zu acht Klemmstellen ermöglichen den Anschluss von massiven oder feindrätigen Leitungen an die Busklemme. Die Klemmstellen sind in Federkrafttechnik ausgeführt. Schließen Sie die Leitungen folgendermaßen an:

1. Öffnen Sie eine Klemmstelle, indem Sie einen Schraubendreher gerade bis zum Anschlag in die viereckige Öffnung über der Klemmstelle drücken. Den Schraubendreher dabei nicht drehen oder hin und her bewegen (nicht hebeln).
2. Der Draht kann nun ohne Widerstand in die runde Klemmenöffnung eingeführt werden.
3. Durch Rücknahme des Druckes schließt sich die Klemmstelle automatisch und hält den Draht sicher und dauerhaft fest.

Den zulässigen Leiterquerschnitt entnehmen Sie der nachfolgenden Tabelle.

| Klemmgehäuse | ELxxxx, KLxxxx | ESxxxx, KSxxxx |
|--|------------------------------|------------------------------|
| Leitungsquerschnitt (massiv) | 0,08 ... 2,5 mm ² | 0,08 ... 2,5 mm ² |
| Leitungsquerschnitt (feindrätig) | 0,08 ... 2,5 mm ² | 0,08 ... 2,5 mm ² |
| Leitungsquerschnitt (Aderleitung mit Aderendhülse) | 0,14 ... 1,5 mm ² | 0,14 ... 1,5 mm ² |
| Abisolierlänge | 8 ... 9 mm | 9 ... 10 mm |

High-Density-Klemmen (HD-Klemmen [► 19]) mit 16 Klemmstellen

Bei den HD-Klemmen erfolgt der Leiteranschluss bei massiven Leitern werkzeuglos, in Direktstecktechnik, das heißt der Leiter wird nach dem Abisolieren einfach in die Klemmstelle gesteckt. Das Lösen der Leitungen erfolgt, wie bei den Standardklemmen, über die Kontakt-Entriegelung mit Hilfe eines Schraubendrehers. Den zulässigen Leiterquerschnitt entnehmen Sie der nachfolgenden Tabelle.

| Klemmgehäuse | HD-Gehäuse |
|--|-------------------------------|
| Leitungsquerschnitt (massiv) | 0,08 ... 1,5 mm ² |
| Leitungsquerschnitt (feindrätig) | 0,25 ... 1,5 mm ² |
| Leitungsquerschnitt (Aderleitung mit Aderendhülse) | 0,14 ... 0,75 mm ² |
| Leitungsquerschnitt (ultraschall-litzenverdichtet) | nur 1,5 mm ² |
| Abisolierlänge | 8 ... 9 mm |

3.4.3 Schirmung



Schirmung

Encoder, analoge Sensoren und Aktoren sollten immer mit geschirmten, paarig verdrehten Leitungen angeschlossen werden.

3.5 ATEX - Besondere Bedingungen (Standardtemperaturbereich)

⚠️ WARNUNG

Beachten Sie die besonderen Bedingungen für die bestimmungsgemäße Verwendung von Beckhoff-Feldbuskomponenten mit Standardtemperaturbereich in explosionsgefährdeten Bereichen (Richtlinie 2014/34/EU)!

- Die zertifizierten Komponenten sind in ein geeignetes Gehäuse zu errichten, das eine Schutzart von mindestens IP54 gemäß EN 60079-15 gewährleistet! Dabei sind die Umgebungsbedingungen bei der Verwendung zu berücksichtigen!
- Wenn die Temperaturen bei Nennbetrieb an den Einführungsstellen der Kabel, Leitungen oder Rohrleitungen höher als 70°C oder an den Aderverzweigungsstellen höher als 80°C ist, so müssen Kabel ausgewählt werden, deren Temperaturdaten den tatsächlich gemessenen Temperaturwerten entsprechen!
- Beachten für Beckhoff-Feldbuskomponenten mit Standardtemperaturbereich beim Einsatz in explosionsgefährdeten Bereichen den zulässigen Umgebungstemperaturbereich von 0 bis 55°C!
- Es müssen Maßnahmen zum Schutz gegen Überschreitung der Nennbetriebsspannung durch kurzzeitige Störspannungen um mehr als 40% getroffen werden!
- Die einzelnen Klemmen dürfen nur aus dem Busklemmensystem gezogen oder entfernt werden, wenn die Versorgungsspannung abgeschaltet wurde bzw. bei Sicherstellung einer nicht-explosionsfähigen Atmosphäre!
- Die Anschlüsse der zertifizierten Komponenten dürfen nur verbunden oder unterbrochen werden, wenn die Versorgungsspannung abgeschaltet wurde bzw. bei Sicherstellung einer nicht-explosionsfähigen Atmosphäre!
- Die Sicherung der Einspeiseklemmen KL92xx/EL92xx dürfen nur gewechselt werden, wenn die Versorgungsspannung abgeschaltet wurde bzw. bei Sicherstellung einer nicht-explosionsfähigen Atmosphäre!
- Adresswahlschalter und ID-Switche dürfen nur eingestellt werden, wenn die Versorgungsspannung abgeschaltet wurde bzw. bei Sicherstellung einer nicht-explosionsfähigen Atmosphäre!

Normen

Die grundlegenden Sicherheits- und Gesundheitsanforderungen werden durch Übereinstimmung mit den folgenden Normen erfüllt:

- EN 60079-0:2012+A11:2013
- EN 60079-15:2010

Kennzeichnung

Die gemäß ATEX-Richtlinie für den explosionsgefährdeten Bereich zertifizierten Beckhoff-Feldbuskomponenten mit Standardtemperaturbereich tragen eine der folgenden Kennzeichnungen:



II 3G KEMA 10ATEX0075 X Ex nA IIC T4 Gc Ta: 0 ... +55°C

oder



II 3G KEMA 10ATEX0075 X Ex nC IIC T4 Gc Ta: 0 ... +55°C

3.6 ATEX-Dokumentation



Hinweise zum Einsatz der Beckhoff Klemmsysteme in explosionsgefährdeten Bereichen (ATEX)

Beachten Sie auch die weiterführende Dokumentation

Hinweise zum Einsatz der Beckhoff Klemmsysteme in explosionsgefährdeten Bereichen (ATEX)

die Ihnen auf der Beckhoff-Homepage <http://www.beckhoff.de> im Bereich Download zur Verfügung steht!

4 Konfigurations-Software KS2000

4.1 KS2000 - Einführung

Die Konfigurations-Software KS2000 ermöglicht die Projektierung, Inbetriebnahme und Parametrierung von Feldbuskopplern und den dazugehörigen Busklemmen sowie der Feldbus Box Module. Die Verbindung zwischen Feldbuskoppler / Feldbus Box und PC wird über ein serielles Konfigurationskabel oder über den Feldbus hergestellt.



Abb. 13: Konfigurations-Software KS2000

Projektierung

Sie können mit der Konfigurations-Software KS2000 die Feldbusstationen offline projektieren, das heißt vor der Inbetriebnahme den Aufbau der Feldbusstation mit sämtlichen Einstellungen der Buskoppler und Busklemmen bzw. der Feldbus Box Module vorbereiten. Diese Konfiguration kann später in der Inbetriebnahmephase per Download an die Feldbusstation übertragen werden. Zur Dokumentation wird Ihnen der Aufbau der Feldbusstation, eine Stückliste der verwendeten Feldbus-Komponenten, eine Liste der von Ihnen geänderten Parameter etc. aufbereitet. Bereits existierende Feldbusstationen stehen nach einem Upload zur weiteren Bearbeitung zur Verfügung.

Parametrierung

KS2000 bietet auf einfache Art den Zugriff auf die Parameter einer Feldbusstation: Für sämtliche Buskoppler und alle intelligenten Busklemmen sowie Feldbus Box Module stehen spezifische Dialoge zur Verfügung, mit deren Hilfe die Einstellungen leicht modifiziert werden können. Alternativ haben Sie vollen Zugriff auf sämtliche internen Register. Die Bedeutung der Register entnehmen Sie bitte der Registerbeschreibung.

Inbetriebnahme

KS2000 erleichtert die Inbetriebnahme von Maschinenteilen bzw. deren Feldbusstationen: Projektierte Einstellungen können per Download auf die Feldbus-Module übertragen werden. Nach dem *Login* auf die Feldbusstation besteht die Möglichkeit, Einstellungen an Koppler, Klemmen und Feldbus Box Modulen direkt *online* vorzunehmen. Dazu stehen die gleichen Dialoge und der Registerzugriff wie in der Projektierungsphase zur Verfügung.

KS2000 bietet den Zugriff auf die Prozessabbilder von Buskoppler und Feldbus Box:

- Sie können per Monitoring das Ein- und Ausgangsabbild beobachten.
- Zur Inbetriebnahme der Ausgangsmodule können im Ausgangsprozessabbild Werte vorgegeben werden.

Sämtliche Möglichkeiten des Online-Modus können parallel zum eigentlichen Feldbus-Betrieb der Feldbusstation vorgenommen werden. Das Feldbus-Protokoll hat dabei natürlich stets die höhere Priorität.

5 Zugriff aus dem Anwenderprogramm

5.1 KL6021 - Klemmenkonfiguration

Die Klemme kann über die interne Registerstruktur konfiguriert und parametrierung werden.

Jeder Klemmenkanal wird im Buskoppler gemappt. In Abhängigkeit vom Typ des Buskopplers und von der eingestellten Mapping-Konfiguration (z. B. Motorola/Intel Format, Wort-Alignment,...) werden die Daten der Klemme unterschiedlich im Speicher des Buskopplers abgebildet.

Zur Parametrierung einer Klemme ist es erforderlich, das Control/Statusbyte mit abzubilden.

Lightbus-Koppler BK2000

Beim Lightbus-Koppler BK2000 wird neben den Datenbytes auch immer das Control-/ Status-Byte gemappt. Dieses liegt stets im Low-Byte auf der Offset-Adresse des Klemmenkanals. Bei der KL6021 wird das C/S-Byte ausschließlich im Registermodus genutzt. Das Ser. - Control- und Statusbyte wird für den Protokoll Handshake verwendet.

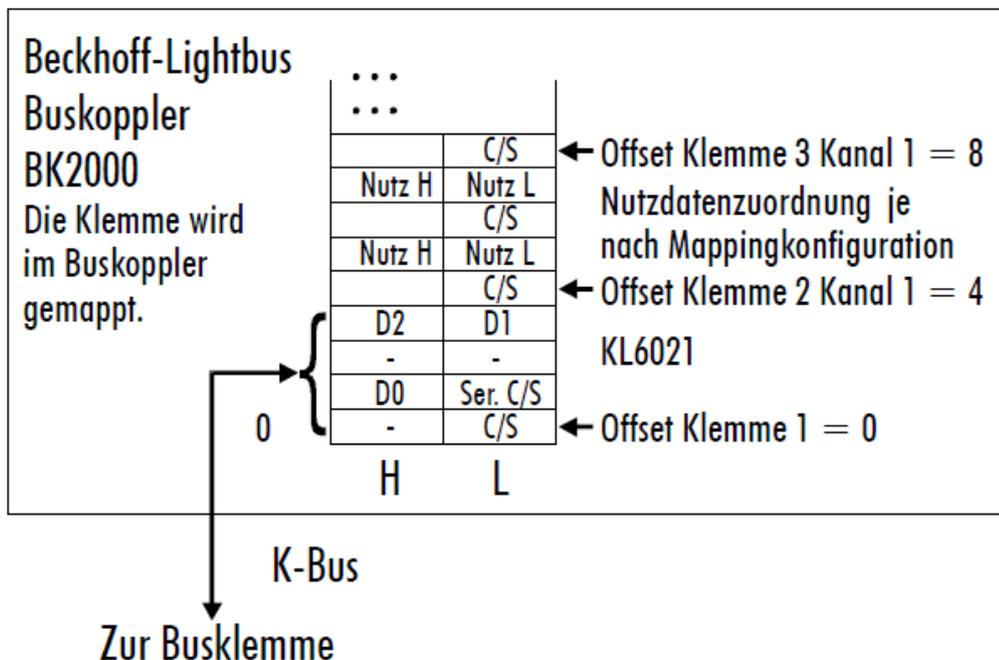


Abb. 14: Mapping für Lightbus-Koppler - Beispiel KL6021

PROFIBUS-Koppler BK3000

Beim Profibus-Koppler BK3000 wird in der Master- Konfigurations- Software eingestellt wie sich die KL6021 im Buskoppler mappen soll. Die KL6021 wird im Alternativ Format ausgeliefert. Soll das Standard Format und eine andere Nutzdatenlänge eingestellt werden, beachten Sie bitte die Register 34 und 35. Das Bild zeigt das Mapping für 4 Byte Eingangsdaten und 4 Byte Ausgangsdaten.

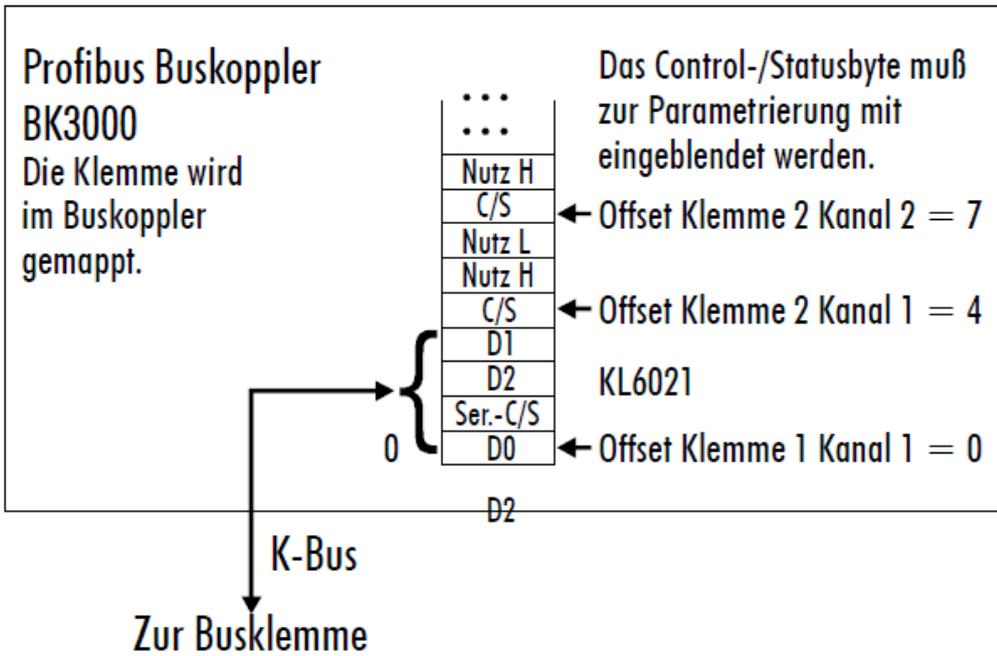


Abb. 15: Mapping für Profibus-Koppler - Beispiel für KL6021

Interbus Koppler BK4000

Der Interbus Koppler BK4000 mappt die KL6021 standardmäßig mit 4 Byte Eingangsdaten und 4 Byte Ausgangsdaten. Eine Parametrierung über den Feldbus ist nicht möglich. Soll die Klemme umparametriert werden, wird die Software KS2000 benötigt.

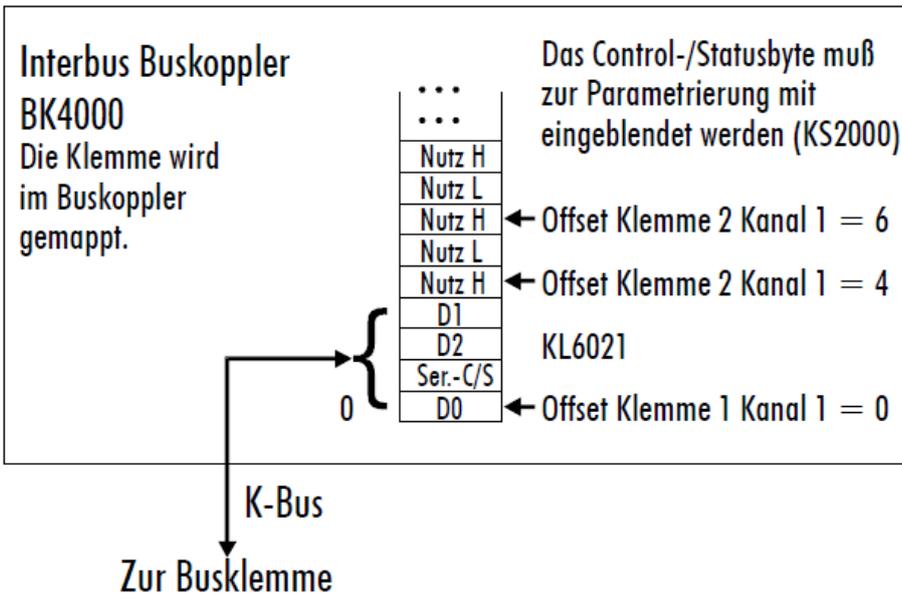


Abb. 16: Mapping für Interbus-Koppler - Beispiel für KL6021

Andere Buskoppler und weitere Angaben

Nähere Angaben zur Mapping-Konfiguration von Buskopplern finden Sie im jeweiligen Buskoppler-Handbuch im Anhang unter *Konfiguration der Master*.

Im Kapitel Mapping im Buskoppler [▶ 27] befindet sich eine Übersicht über die möglichen Mapping-Konfigurationen in Abhängigkeit der einstellbaren Parameter.



Parametrierung mit KS2000

Mit der Konfigurations-Software KS2000 können die Parametrierungen unabhängig vom Feldbus-system über die serielle Schnittstelle des Buskopplers durchgeführt werden.

5.2 Mapping im Buskoppler

Wie bereits im Kapitel *Klemmenkonfiguration* beschrieben wurde, wird jede Busklemme im Buskoppler gemappt. Dieses Mapping vollzieht sich im Standardfall mit der Defaulteinstellung im Buskoppler / Busklemme. Mit der Konfigurations-Software KS2000 oder mit einer Master Konfigurationssoftware (z. B. ComProfibus oder TwinCAT System Manager) ist es möglich diese Defaulteinstellung zu verändern.

Wenn die Klemmen komplett ausgewertet werden, belegen sie Speicherplatz im Eingangs- und Ausgangs-Prozessabbild.

Die folgenden Tabellen geben darüber Auskunft wie sich die Klemmen, abhängig von den eingestellten Parametern, im Buskoppler mappen.

5.2.1 Standard Format

Im Standard Format wird die KL6021 defaultmäßig mit 4 Byte (einstellbar: 2 bis 6 Byte über R35) Eingangs- und Ausgangsdaten gemappt.

Anmerkung: Im Standard Format wird das CT/ST Byte für Register- und Prozessdaten Kommunikation genutzt.

| Bedingungen | I/O Offset | High Byte | Low Byte |
|----------------------------|------------|-----------|----------|
| Komplette Auswertung: egal | 3 | | |
| Motorola-Format: egal | 2 | D4(opt.) | D3(opt.) |
| Word-Alignment: egal | 1 | D2(opt.) | D1(opt.) |
| | 0 | D0 | CT/ST |

Alternatives Format

Im alternativen Format wird die KL6021 mit 4/6 Byte Eingangs- und 4/6 Byte Ausgangsdaten gemappt. Die KL6021 wird in dem Alternativ Format ausgeliefert.

Anmerkung: Im alternativen Format wird das CT/ST Byte nur für die Registerkommunikation und das Ser.CT/ST Byte nur für den Daten Handshake genutzt.

Default für: CANopen-, CANCEL-, DeviceNET-, ControlNet-, RS232- und RS485

| Bedingungen | I/O Offset | High Byte | Low Byte |
|----------------------------|------------|-----------|-----------|
| Komplette Auswertung: nein | 3 | | |
| Motorola-Format: nein | 2 | | |
| Word-Alignment: nein | 1 | D2 | D1 |
| | 0 | D0 | Ser-CT/ST |

Default für: PROFIBUS- und Interbus

| Bedingungen | I/O Offset | High Byte | Low Byte |
|----------------------------|------------|-----------|----------|
| Komplette Auswertung: nein | 3 | | |
| Motorola-Format: ja | 2 | | |
| Word-Alignment: nein | 1 | D1 | D2 |
| | 0 | Ser-CT/ST | D0 |

| Bedingungen | I/O Offset | High Byte | Low Byte |
|--------------------------|------------|-----------|----------|
| Komplette Auswertung: ja | 3 | | |
| Motorola-Format: nein | 2 | D2 | D1 |
| Word-Alignment: nein | 1 | - | D0 |
| | 0 | Ser-CT/ST | CT/ST |

| Bedingungen | I/O Offset | High Byte | Low Byte |
|--------------------------|------------|-----------|-----------|
| Komplette Auswertung: ja | 3 | | |
| Motorola-Format: ja | 2 | D1 | D2 |
| Word-Alignment: nein | 1 | - | Ser-CT/ST |
| | 0 | D0 | CT/ST |

Default für: Lightbus und Busklemmen-Controller (BCxxxx)

| Bedingungen | I/O Offset | High Byte | Low Byte |
|--------------------------|------------|-----------|-----------|
| Komplette Auswertung: ja | 3 | D2 | D1 |
| Motorola-Format: nein | 2 | - | - |
| Word-Alignment: ja | 1 | D0 | Ser-CT/ST |
| | 0 | - | CT/ST |

| Bedingungen | I/O Offset | High Byte | Low Byte |
|--------------------------|------------|-----------|----------|
| Komplette Auswertung: ja | 3 | D1 | D2 |
| Motorola-Format: ja | 2 | - | - |
| Word-Alignment: ja | 1 | Ser-CT/ST | D0 |
| | 0 | - | CT/ST |

Legende

| | |
|----------------------|--|
| Komplette Auswertung | Die Klemme wird mit Control- und Status-Byte gemappt. |
| Motorola-Format | Es ist das Motorola oder Intel Format einstellbar. |
| Wort-Alignment | Die Klemme liegt auf einer Wordgrenze im Buskoppler. |
| CT | Control- Byte (erscheint im Prozessabbild der Ausgänge). |
| ST | Status- Byte (erscheint im Prozessabbild der Eingänge). |
| Ser.-CT | Control- Byte für den Handshake (erscheint im Prozessabbild der Ausgänge). |
| Ser. ST | Status- Byte für den Handshake (erscheint im Prozessabbild der Eingänge). |
| D0-D4 | Datenbyte 0 - 4 |
| “_“ | Dieses Byte wird von der Klemme nicht benutzt und belegt. |

5.3 Registerübersicht

| Adresse | Bezeichnung | Defaultwert | R/W | Speichermedium |
|-----------|-------------------------------------|-------------|-----|----------------|
| R0 | Anzahl Datenbytes im Sendepuffer | variabel | R | RAM |
| R1 | Anzahl Datenbytes im Empfangspuffer | variabel | R | RAM |
| R2...R5 | reserviert | 0x0000 | R | |
| R6 | Diagnose-Register | variabel | R | RAM |
| R7 | Kommandoregister - nicht benutzt | 0x0000 | R | |
| R8 | Klemmentyp | 6021 | R | ROM |
| R9 | Firmware-Version | 0x???? | R | ROM |
| R10 | Multiplex-Schieberegister | 0x0218 | R | ROM |
| R11 | Signalkanäle | 0x0130 | R | ROM |
| R12 | minimale Datenlänge | 0x3030 | R | ROM |
| R13 | Datenstruktur | 0x0000 | R | ROM |
| R14 | reserviert | 0x0000 | R | |
| R15 | Alignment-Register | variabel | R/W | RAM |
| R16 | Hardware Versionsnummer | 0x???? | R/W | SEEROM |
| R17 | reserviert | 0x0000 | R/W | SEEROM |
| R18 | Puffer voll - Meldung | 0x0080 | R/W | SEEROM |
| R19...R30 | reserviert | 0x0000 | R/W | SEEROM |
| R31 | Code-Wort-Register | variable | R/W | RAM |
| R32 | Baudrate | 0x0006 | R/W | SEEROM |
| R33 | Datenrahmen | 0x0003 | R/W | SEEROM |
| R34 | Feature-Register | 0x0002 | R/W | SEEROM |
| R35 | Anzahl Datenbytes zum Buskoppler | 0x0003 | R/W | SEEROM |
| R36...R47 | reserviert | 0x0000 | R/W | SEEROM |

5.4 Registerbeschreibung

Die Register können über die Registerkommunikation ausgelesen oder beschrieben werden. Sie dienen zur Parametrierung der Klemme.

Allgemeine Registerbeschreibung

Komplexe Klemmen die einen Prozessor besitzen, sind in der Lage mit der übergeordneten Steuerung bidirektional Daten auszutauschen. Diese Klemmen werden im Folgenden als intelligente Busklemmen bezeichnet. Zu ihnen zählen die analogen Eingänge (0 bis 10 V, -10 bis 10 V, 0 bis 20 mA, 4 bis 20 mA), die analogen Ausgänge (0 bis 10 V, -10 bis 10 V, 0 bis 20 mA, 4 bis 20 mA), serielle Schnittstellenklemmen (RS485, RS232, TTY, Datenaustausch-Klemmen), Zähler-Klemmen, Encoder-Interface, SSI-Interface, PWM-Klemme und alle anderen parametrierbaren Klemmen.

Alle intelligenten Klemmen besitzen intern eine in ihren wesentlichen Eigenschaften identisch aufgebaute Datenstruktur. Dieser Datenbereich ist wortweise organisiert und umfasst 64 Speicherplätze. Über diese Struktur sind die wesentlichen Daten und Parameter der Klemme lesbar und einstellbar. Zusätzlich sind Funktionsaufrufe mit entsprechenden Parametern möglich. Jeder logische Kanal einer intelligenten Klemme besitzt eine solche Struktur (4-Kanal analog Klemmen besitzen also vier Registersätze).

Die Struktur gliedert sich in folgende Bereiche:

| Bereich | Registernummer |
|-----------------------------|----------------|
| Prozessvariablen | 0 bis 7 |
| Typ-Register | 8 bis 15 |
| Hersteller Parameter | 16 bis 30 |
| Anwender Parameter | 31 bis 47 |
| Erweiterter Anwenderbereich | 48 bis 63 |

R0 bis R7: Register im internen RAM der Klemme

Die Prozessvariablen können ergänzend zum eigentlichen Prozessabbild genutzt werden und sind in ihrer Funktion klemmenspezifisch.

- **R0 bis R5: Diese Register besitzen eine vom Klemmen-Typ abhängige Funktion.**
- **R0: Anzahl der Datenbytes im Sende-FIFO**
Im Low-Byte steht die Anzahl der Daten im Sende-FIFO. Das High-Byte ist nicht benutzt.
- **R1: Anzahl der Datenbytes im Empfangs-FIFO**
Im Low-Byte steht die Anzahl der Daten im Empfangs-FIFO. Das High-Byte ist nicht benutzt.
- **R2 bis R5: ohne Funktion**
- **R6: Diagnoseregister**
Das Diagnoseregister kann zusätzliche Diagnose-Information enthalten. So werden z. B. bei seriellen Schnittstellenklemmen Paritäts-Fehler, die während der Datenübertragung aufgetreten sind, angezeigt.
- **R6: Diagnoseregister**
High-Byte: nicht benutzt
Low-Byte: Status des Empfangskanals (Bit 0 - 7)

| Bit-Nr. | | Bedeutung |
|------------|---|---|
| Bit 0 | 1 | Der Empfangspuffer ist übergelaufen, ankommende Daten gehen verloren. |
| Bit 1 | 1 | Parity Error ist aufgetreten. |
| Bit 2 | 1 | Framing Error ist aufgetreten. |
| Bit 3 | 1 | Overrun Error ist aufgetreten. |
| Bit 4 | 1 | Puffer ist voll |
| Bit 5 - 15 | - | nicht benutzt, nicht ändern! |

- **R7: Kommandoregister**
High-Byte_Write = Funktionsparameter
Low-Byte_Write = Funktionsnummer
High-Byte_Read = Funktionsergebnis
Low-Byte_Read = Funktionsnummer

R8 bis R15: Register im internen ROM der Klemme

Die Typ- und Systemparameter sind fest vom Hersteller programmiert und können vom Anwender nur ausgelesen und nicht verändert werden.

- **R8: Klemmentyp**
Der Klemmentyp in Register R8 wird zur Identifizierung der Klemme benötigt.
- **R9: Softwareversion (X.y)**
Die Software-Version kann als ASCII-Zeichenfolge gelesen werden.
- **R10: Datenlänge**
R10 beinhaltet die Anzahl der gemultiplexten Schieberegister und deren Länge in Bit.
Der Buskoppler sieht diese Struktur.
- **R11: Signalkanäle**
Im Vergleich zu R10 steht hier die Anzahl der logisch vorhandenen Kanäle. So kann z. B. ein physikalisch vorhandenes Schieberegister durchaus aus mehreren Signalkanälen bestehen.

- **R12: Minimale Datenlänge**
Das jeweilige Byte enthält die minimal zu übertragene Datenlänge eines Kanals. Ist das MSB gesetzt, so ist das Control- und Status-Byte nicht zwingend notwendig für die Funktion der Klemme und wird bei entsprechender Konfiguration des Buskopplers nicht zur Steuerung übertragen.
- **R13: Datentypregister**

| Datentypregister | Bedeutung |
|------------------|--|
| 0x00 | Klemme ohne gültigen Datentyp |
| 0x01 | Byte-Array |
| 0x02 | Struktur 1Byte n Bytes |
| 0x03 | Word-Array |
| 0x04 | Struktur 1 Byte n Worte |
| 0x05 | Doppelwort-Array |
| 0x06 | Struktur 1 Byte n Doppelworte |
| 0x07 | Struktur 1 Byte 1 Doppelwort |
| 0x08 | Struktur 1 Byte 1 Doppelwort |
| 0x11 | Byte-Array mit variabler logischer Kanallänge |
| 0x12 | Struktur 1 Byte n Bytes mit variabler logischer Kanallänge (z.B. 60xx) |
| 0x13 | Word-Array mit variabler logischer Kanallänge |
| 0x14 | Struktur 1 Byte n Worte mit variabler logischer Kanallänge |
| 0x15 | Doppelwort-Array mit variabler logischer Kanallänge |
| 0x16 | Struktur 1 Byte n Doppelworte mit variabler logischer Kanallänge |

- **R14: reserviert**
- **R15: Alignment-Bits (RAM)**
Mit den Alignment-Bits wird die Analogklemme im Buskoppler auf eine Bytegrenze gelegt.

R16 bis R30: Bereich der Herstellerparameter (SEEROM)

Die Herstellerparameter sind spezifisch für jeden Klemmentyp. Sie sind vom Hersteller programmiert, können jedoch auch von der Steuerung geändert werden. Die Herstellerparameter sind spannungsausfallsicher in einem seriellen EERPOM in der Klemme gespeichert.

Diese Register können nur nach dem Setzen eines Code-Worts in R31 [► 31] geändert werden.

- **R18: Puffer-Größe**
[0x0080]
Das Register R18 legt die Anzahl der Daten im Empfangs-FIFO fest, ab der das BUF_F-Bit im Status-Byte gesetzt wird.

Low-Byte: wird dieser Wert erreicht, so wird BUF_F im Status gesetzt
High-Byte: nicht benutzt

R31 bis R47: Bereich der Anwenderparameter (SEEROM)

Die Anwenderparameter sind spezifisch für jeden Klemmentyp. Sie können vom Programmierer geändert werden. Die Anwenderparameter sind spannungsausfallsicher in einem seriellen EEPROM in der Klemme gespeichert. Der Anwenderbereich ist über ein Code-Wort schreibgeschützt.

● • **R31: Code-Wort-Register im RAM**

I Damit Parameter im Anwender-Bereich geändert werden können muss hier das Code-Wort **0x1235** eingetragen werden. Wird ein abweichender Wert in dieses Register eingetragen, so wird der Schreibschutz gesetzt. Bei inaktivem Schreibschutz wird das Code-Wort beim Lesen des Registers zurückgegeben. Ist der Schreibschutz aktiv, enthält das Register den Wert Null.

- **R32: Feature-Register**
Dieses Register legt die Betriebsarten der Klemme fest. So kann z. B. eine anwenderspezifische Skalierung bei den analogen E/A aktiviert werden.
Die Default-Werte werden in eckigen Klammern dargestellt.

- **R32: Baudrate**
[0x0006]
Die Default-Werte werden in eckigen Klammern dargestellt.

| Bit Nr. | | Baudrate |
|----------------------------|-----|------------------------------|
| Bit 2, Bit 1, Bit 0 | | |
| | 011 | 1200 Baud |
| | 100 | 2400 Baud |
| | 101 | 4800 Baud |
| | 110 | 9600 Baud [110] |
| | 111 | 19200 Baud |
| Bit 3 - 15 | - | nicht benutzt, nicht ändern! |

Des Weiteren kann die Baudrate nach folgender Gleichung eingestellt werden:

$$\text{Baudrate} = 4 \text{ MHz} / (16 * (\text{HB} + 1))$$

Dabei muss das Low-Byte mit 0xFF beschrieben werden und das High-Byte (HB) gibt den Operator an.

- **R33 - R47**
Vom Klemmentyp abhängige Register.
- **R33: Datenrahmen**
[0x0003]
In diesem Register wird die Einstellung des Datenrahmens vorgenommen.

| Bit-Nr. | | Baudrate |
|----------------------------|-------|-------------------------------------|
| Bit 2, Bit 1, Bit 0 | | |
| | 0 0 1 | 7 Datenbits, even-Parity |
| | 0 1 0 | 7 Datenbits, odd-Parity |
| | 0 1 1 | 8 Datenbits, no Parity [0 1 1] |
| | 1 0 0 | 8 Datenbits, even-Parity |
| | 1 0 1 | 8 Datenbits, odd-Parity |
| Bit 3 | 0/1 | 0: 1 Stop-Bit [0] 1: 2 Stop-Bits |
| Bit 4 - 15 | - | nicht benutzt, nicht ändern! |

- **R34: Feature-Register**
[0x0003]
Das Feature-Register legt die Betriebsarten der Klemme fest.

| Feature Bit Nr. | | Beschreibung der Betriebsart |
|-----------------|-----|--|
| Bit 0 | 0/1 | 1 Halbduplex: Der Empfang der von der Klemme gesendeten Daten wird unterdrückt. 0 Vollduplex: Gesendete Daten werden im RS485 Betrieb mitgehört. [0] |
| Bit 1 | 0/1 | 0: Standard Ausgabeformat 1: Alternatives Ausgabeformat [1] |
| Bit 2 | 1 | Das Status-Byte wird von der Klemme einen Zyklus später als die höherwertigen Datenbytes in die Schieberegister des K-Busses kopiert. Dadurch verringert sich die Datenübertragungsrate zur Steuerung. [0] |
| Bit 3 | 1 | Das XON/XOFF-Protokoll wird von der Klemme beim Senden von Daten unterstützt, d.h. die Klemme sendet die von der Steuerung übergebenen Daten, bis sie das Zeichen XOFF (DC3==0x13) vom Partner empfängt. Das Senden wird daraufhin solange unterbunden bis das Zeichen XON (DC1==0x11) empfangen wird. [0] |
| Bit 4 | 1 | Das XON/XOFF-Protokoll wird von der Klemme beim Daten-Empfang unterstützt. Die Klemme sendet das Steuerzeichen XOFF, wenn 118 Zeichen im Puffer der Klemme stehen, XON wird gesendet, wenn vorher XOFF gesendet wurde und die Puffer-Grenze von 18 Byte unterschritten wurde. [0] |
| Bit 5 | 0/1 | 0: Die Klemme wird nach der RS485 Norm in einer Busstruktur genutzt. [0] 1: Die Klemme wird als Punkt zu Punkt Verbindung genutzt (RS422), daraus folgt, dass der Controller die Datenleitung nicht mehr hochohmig schaltet. |
| Bit 6 | 1 | Kontinuierliches Senden der Daten aus dem FIFO. Über die Steuerung wird der Sendepuffer gefüllt (bis zu 16 Byte). Mit steigender Flanke im Control Byte 3 wird der gefüllte Puffer-Inhalt gesendet. Sind die Daten übertragen, so wird dies durch das Setzen des Bits Status Byte 2 von der Klemme an die Steuerung quittiert. Status Byte 2 wird mit Control Byte 3 zurückgenommen. |
| Bit 7-15 | - | nicht benutzt, nicht ändern! |

● Hinweis zu Bit 6

i Dieses Feature ist gültig für alle Klemmen ab Software Version 3x. Die Versionsangabe ist auf der rechten Seitenfläche der Klemme zu finden, in der Seriennummer: xxxx3xxx
Beispiel: 52983A2A = Software Version **3A**

- **R35: Anzahl der im Buskoppler gemappten Datenbytes**
[0x0003]
Low Byte: Anzahl der im Buskoppler und zur Steuerung übertragenen Datenbytes. Es können zwischen 1 und 5 Datenbytes übertragen werden. Sollen mehr als 3 Byte Nutzdaten übertragen werden, muss die neue Byte Anzahl in dieses Register eingetragen werden.
High-Byte = nicht benutzt
- **R47 - R63**
Registererweiterung mit zusätzlichen Funktionen.

5.5 Registerkommunikation KL6021

Registerzugriff über den Prozessdatenaustausch

- **Bit 7=1: Registermodus**
Wenn Bit 7 des Control-Bytes gesetzt wird, werden die ersten zwei Byte der Nutzdaten nicht zum Prozessdatenaustausch verwendet, sondern in den Registersatz der Klemme geschrieben oder daraus ausgelesen.

- **Bit 6=0: lesen, Bit 6=1: schreiben**

In Bit 6 des Control-Bytes legen Sie fest, ob ein Register ausgelesen oder beschrieben werden soll.

- **Bit 6=0:** Ein Register wird ausgelesen, ohne es zu verändern. Der Wert kann dem Eingangs-Prozessabbild entnommen werden.
- **Bit 6=1:** Die Nutzdaten werden in ein Register geschrieben. Sobald das Status-Byte im Eingangs-Prozessabbild eine Quittung geliefert hat, ist der Vorgang abgeschlossen (siehe Bsp.).

- **Bit 0 bis 5: Adresse**

In die Bits 0 bis 5 des Control-Bytes wird die Adresse des anzusprechenden Registers eingetragen

Control-Byte im Register-Modus (REG=1)

MSB

| | | | | | | | |
|-------|-----|----|----|----|----|----|----|
| REG=1 | W/R | A5 | A4 | A3 | A2 | A1 | A0 |
|-------|-----|----|----|----|----|----|----|

REG = 0_{bin}: Prozessdatenaustausch

REG = 1_{bin}: Zugriff auf Registerstruktur

W/R = 0_{bin}: Register lesen

W/R = 1_{bin}: Register schreiben

A5..A0 = Registeradresse

Mit Adressen A5...A0 sind insgesamt 64 Register adressierbar.

Beispiel Registerkommunikation

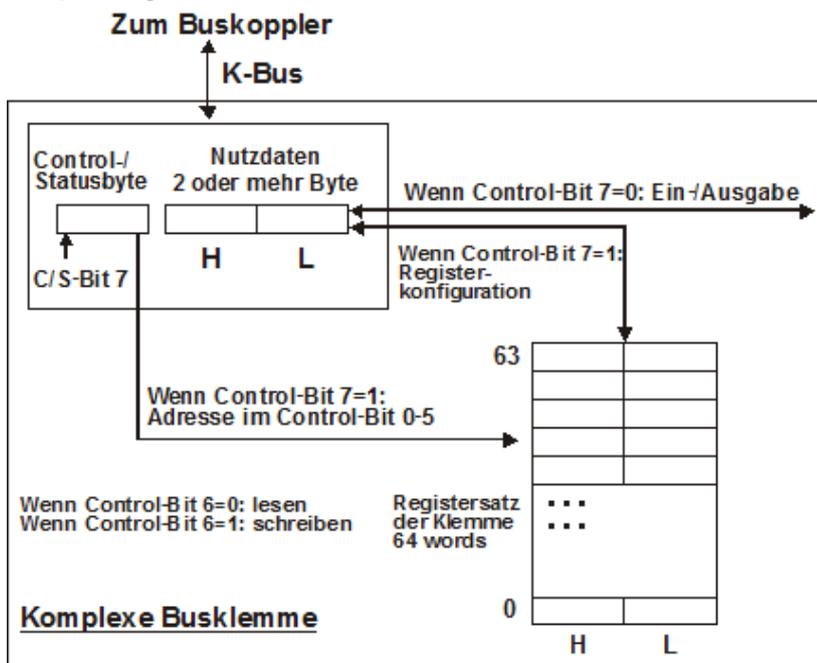


Abb. 17: Register-Modus Control Byte

Das Control- bzw. Status-Byte belegt die niedrigste Adresse eines logischen Kanals. Die entsprechenden Registerwerte befinden sich in den folgenden 2-Datenbytes. (Ausnahme ist der BK2000: hier wird nach dem Control- bzw. Status-Byte ein nicht genutztes Daten-Byte eingeschoben, und somit der Registerwert auf eine Word-Grenze gelegt).

Beispiel 1

Lesen des Registers 8 im BK2000 mit einer KL6021 und der Endklemme:

Werden die folgenden Bytes von der Steuerung zur Klemme übertragen,

| Byte | Byte0 | Byte1 | Byte2 | Byte3 |
|------|---------|---------------|----------------------|---------------------|
| Name | Control | Nicht benutzt | Daten aus, high byte | Daten aus, low byte |
| Wert | 0x88 | 0xXX | 0xXX | 0xXX |

so liefert die Klemme die folgende Typ-Bezeichnung zurück (0x1785 entspricht dem unsigned Integer 6021).

| Byte | Byte0 | Byte1 | Byte2 | Byte3 |
|------|--------|---------------|----------------------|---------------------|
| Name | Status | Nicht benutzt | Daten ein, high byte | Daten ein, low byte |
| Wert | 0x88 | 0x00 | 0x17 | 0x85 |

Beispiel 2

Schreiben des Registers 31 im BK2000 mit einer intelligenten Klemme und der Endklemme:

Werden die folgenden Bytes (Anwender Codeword) von der Steuerung zur Klemme übertragen,

| Byte | Byte0 | Byte1 | Byte2 | Byte3 |
|------|---------|---------------|----------------------|---------------------|
| Name | Control | Nicht benutzt | Daten aus, high byte | Daten aus, low byte |
| Wert | 0xDF | 0xXX | 0x12 | 0x35 |

so wird das Anwender-Codeword gesetzt und die Klemme liefert als Quittung die Registeradresse mit dem Bit 7 für Registerzugriff zurück.

| Byte | Byte0 | Byte1 | Byte2 | Daten3 |
|------|--------|---------------|----------------------|---------------------|
| Name | Status | Nicht benutzt | Daten ein, high byte | Daten ein, low byte |
| Wert | 0x9F | 0x00 | 0x00 | 0x00 |

5.6 Datenaustausch, Funktion

Control-Byte im Prozessdatenaustausch

Das Control-Byte wird von der Klemme zur Steuerung übertragen. Es kann im Registermodus (REG = 1) oder im Prozessdatenaustausch (REG = 0) genutzt werden (siehe Anmerkung im Anhang). Zur Abwicklung der Datenübertragen (Handshake) wird das Control- und Status-Byte im Prozessdatenaustausch benutzt.

MSB

| | | | | | | | |
|-------|-----|-----|-----|---|----|----|----|
| REG=0 | OL2 | OL1 | OL0 | 0 | IR | RA | TR |
|-------|-----|-----|-----|---|----|----|----|

Status-Byte im Prozessdaten-Modus

Das Status-Byte wird von der Klemme zur Steuerung übertragen. Es enthält die für den Handshake erforderlichen Daten.

MSB

| | | | | | | | |
|-------|-----|-----|-----|-------|----|----|----|
| REG=0 | IL2 | IL1 | IL0 | BUF_F | IA | RR | TA |
|-------|-----|-----|-----|-------|----|----|----|

TR/TA: TRANSMIT-REQUEST/TRANSMIT ACCEPTED Bits

Der Handshake für das Senden der Daten wird über dieses Bit durchgeführt. Eine Zustandsänderung von TR bewirkt, dass die über OL0-OL2 festgesetzte Anzahl von Daten (maximal 5 Bytes) in das Sende-FIFO geladen wird. Die Klemme signalisiert über TA die Ausführung dieses Befehls.

Beispiel

| Output Control-Byte | Input Status-Byte | Kommentar |
|--|----------------------------|---|
| 00000000 | 0XXXX0X0 | Start Datenübertragung |
| 00100001 Datenbytes: In D0 und D1, Registerdaten | 0XXXX0X0 | Steuerung fordert von der Klemme 2 Daten zu senden |
| ... | ... | ... |
| 00100001 Datenbytes: In D0 und D1 | 0XXXX0X1 | Klemme hat 2 Daten in Sende FIFO geladen, Befehl ist ausgeführt |
| 01010000 Datenbytes: In D0 bis D4 | 0XXXX0X1 Datenbytes: DC | Steuerung fordert von der Klemme 5 Daten (D0-D4) zu senden |
| ... | ... | ... |
| 01010000 Datenbytes: In D0 und D1, Registerdaten | 0XXXX0X0 | Klemme hat 5 Daten in Sende FIFO geladen, Befehl ist ausgeführt |

RA/RR: REICEIVE-ACCEPTED/RECEIVE-REQUEST

Über eine Zustandsänderung von RR teilt die Klemme der Steuerung mit, dass sich die in IL0-IL1 angezeigte Anzahl von Daten in D0-D4 befinden. Die Übernahme der Daten wird im Control-Byte mit RA quittiert, erst daraufhin werden neue Daten von der Klemme zur Steuerung übertragen.

Beispiel:

| Output Control-Byte | Input Status-Byte | Kommentar |
|---------------------|-------------------|--|
| 00000000 | 0XXXX00X | Start Datenübertragung |
| 0XXX000X | 0011X01X | Klemme fordert von der Steuerung 3 Daten von D0-D2 zu übernehmen |
| ... | ... | ... |
| 0XXX001X | 0011X01X | Steuerung hat Daten übernommen |
| 0XXX001X | 0101X00X | Klemme fordert von der Steuerung 5 Daten von D0-D4 zu übernehmen |
| ... | ... | ... |
| 0XXX000X | 0101X00X | Steuerung hat Daten übernommen |

IR/IA: INIT-REQUEST/INIT-ACCEPTED

Ist IR high, so führt die Klemme eine Initialisierung durch. Die Sende und Empfangsfunktion werden gesperrt, die FIFO Zeiger werden zurückgesetzt und die Schnittstelle wird mit den Werten der zuständigen Register (R32-R35, R18) initialisiert. Die Ausführung der Initialisierung wird von der Klemme mit IA quittiert.

Beispiel:

| Output Control-Byte | Input Status-Byte | Kommentar |
|---------------------|-------------------|--|
| 0XXXXXXXX | 0XXXXXXXX | Start Datenübertragung |
| 00000100 | 0XXXXXXXX | Initialisierung wird von Steuerung gefordert |
| ... | ... | ... |
| 00000100 | 00000100 | Klemme hat Initialisierung vollzogen |
| 00000000 | 00000100 | Steuerung fordert Datenaustausch |
| ... | ... | ... |
| 00000000 | 00000000 | Klemme ist bereit |

BUF_F: BUFFER-FULL_Flag

Der Empfangs-FIFO ist voll. Daten die jetzt empfangen werden, gehen verloren.

Fehlerbehandlung

Tritt ein Parity, Framing oder Overrun Error auf, so geht das betreffende Datum für die Übertragung verloren, es wird nicht in das Empfangs-FIFO der Klemme geladen.

Ist der Puffer voll, so werden die ankommenden Daten ignoriert.

Im Fehlerfall werden die entsprechenden Diagnosebits in R6 gesetzt

5.7 Beispiele für die Register-Kommunikation

Die Nummerierung der Bytes in den Beispielen entspricht der Darstellung ohne Word-Alignment.

5.7.1 Beispiel 1: Lesen des Firmware-Stands aus Register 9

Ausgangsdaten

| Byte 0: Control-Byte | Byte 1: DataOUT1, High-Byte | Byte 2: DataOUT1, Low-Byte |
|----------------------------------|-----------------------------|----------------------------|
| 0x89 (1000 1001 _{bin}) | 0xXX | 0xXX |

Erläuterung:

- Bit 0.7 gesetzt bedeutet: Register-Kommunikation eingeschaltet.
- Bit 0.6 nicht gesetzt bedeutet: lesen des Registers.
- Bit 0.5 bis Bit 0.0 geben mit 00 1001_{bin} die Registernummer 9 an.
- Das Ausgangsdatenwort (Byte 1 und Byte 2) ist beim Lesezugriff ohne Bedeutung. Will man ein Register verändern, so schreibt man in das Ausgangswort den gewünschten Wert hinein.

Eingangsdaten (Antwort der Busklemme)

| Byte 0: Status-Byte | Byte 1: DataIN1, High-Byte | Byte 2: DataIN1, Low-Byte |
|---------------------|----------------------------|---------------------------|
| 0x89 | 0x33 | 0x41 |

Erläuterung:

- Die Klemme liefert im Status-Byte als Quittung den Wert des Control-Bytes zurück.
- Die Klemme liefert im Eingangsdatenwort (Byte 1 und Byte 2) den Firmware-Stand 0x3341 zurück. Dies ist als ASCII-Code zu interpretieren:
 - ASCII-Code 0x33 steht für die Ziffer 3
 - ASCII-Code 0x41 steht für den Buchstaben A
 Die Firmware-Version lautet also 3A.

5.7.2 Beispiel 2: Beschreiben eines Anwender-Registers

Code-Wort

Im normalen Betrieb sind bis auf das Register 31, alle Anwender-Register schreibgeschützt. Um diesen Schreibschutz aufzuheben, müssen Sie das Code-Wort (0x1235) in Register 31 schreiben. Das Schreiben eines Wertes ungleich 0x1235 in Register 31 aktiviert den Schreibschutz wieder. Beachten Sie, dass Änderungen an einigen Registern erst nach einem Neustart (Power-Off/Power-ON) der Klemme übernommen werden.

I. Schreiben des Code-Worts (0x1235) in Register 31

Ausgangsdaten

| Byte 0: Control-Byte | Byte 1: DataOUT1, High-Byte | Byte 2: DataOUT1, Low-Byte |
|----------------------------------|-----------------------------|----------------------------|
| 0xDF (1101 1111 _{bin}) | 0x12 | 0x35 |

Erläuterung:

- Bit 0.7 gesetzt bedeutet: Register-Kommunikation eingeschaltet.
- Bit 0.6 gesetzt bedeutet: schreiben des Registers.
- Bit 0.5 bis Bit 0.0 geben mit 01 1111_{bin} die Registernummer 31 an.
- Das Ausgangsdatenwort (Byte 1 und Byte 2) enthält das Code-Wort (0x1235) um den Schreibschutz zu deaktivieren.

Eingangsdaten (Antwort der Busklemme)

| Byte 0: Status-Byte | Byte 1: DataIN1, High-Byte | Byte 2: DataIN1, Low-Byte |
|----------------------------------|----------------------------|---------------------------|
| 0x9F (1001 1111 _{bin}) | 0xFF | 0xFF |

Erläuterung:

- Die Klemme liefert im Status-Byte als Quittung einen Wert zurück der sich nur in Bit 0.6 vom Wert des Control-Bytes unterscheidet.
- Das Eingangsdatenwort (Byte 1 und Byte 2) ist nach dem Schreibzugriff ohne Bedeutung. Eventuell noch angezeigte Werte sind nicht gültig!

II. Lesen des Register 31 (gesetztes Code-Wort überprüfen)

Ausgangsdaten

| Byte 0: Control-Byte | Byte 1: DataOUT1, High-Byte | Byte 2: DataOUT1, Low-Byte |
|----------------------------------|-----------------------------|----------------------------|
| 0x9F (1001 1111 _{bin}) | 0xFF | 0xFF |

Erläuterung:

- Bit 0.7 gesetzt bedeutet: Register-Kommunikation eingeschaltet.
- Bit 0.6 nicht gesetzt bedeutet: lesen des Registers.
- Bit 0.5 bis Bit 0.0 geben mit 01 1111_{bin} die Registernummer 31 an.
- Das Ausgangsdatenwort (Byte 1 und Byte 2) ist beim Lesezugriff ohne Bedeutung.

Eingangsdaten (Antwort der Busklemme)

| Byte 0: Status-Byte | Byte 1: DataIN1, High-Byte | Byte 2: DataIN1, Low-Byte |
|----------------------------------|----------------------------|---------------------------|
| 0x9F (1001 1111 _{bin}) | 0x12 | 0x35 |

Erläuterung:

- Die Klemme liefert im Status-Byte als Quittung den Wert des Control-Bytes zurück.
- Die Klemme liefert im Eingangsdatenwort (Byte 1 und Byte 2) den aktuellen Wert des Code-Wort-Registers zurück.

III. Schreiben des Register 32 (Inhalt des Feature-Registers ändern)

Ausgangsdaten

| Byte 0: Control-Byte | Byte 1: DataIN1, High-Byte | Byte 2: DataIN1, Low-Byte |
|----------------------------------|----------------------------|---------------------------|
| 0xE0 (1110 0000 _{bin}) | 0x00 | 0x02 |

Erläuterung:

- Bit 0.7 gesetzt bedeutet: Register-Kommunikation eingeschaltet.
- Bit 0.6 gesetzt bedeutet: schreiben des Registers.
- Bit 0.5 bis Bit 0.0 geben mit 10 0000_{bin} die Registernummer 32 an.
- Das Ausgangsdatenwort (Byte 1 und Byte 2) enthält den neuen Wert für das Feature-Register.

⚠ VORSICHT

Beachten Sie die Registerbeschreibung!

Der hier angegebene Wert 0x0002 ist nur ein Beispiel!

Die Bits des Feature-Registers verändern die Eigenschaften der Klemme und haben je nach Klemmen-Typ unterschiedliche Bedeutung. Informieren Sie sich in der Beschreibung des Feature-Registers ihrer Klemme (Kapitel *Registerbeschreibung*) über die Bedeutung der einzelnen Bits, bevor Sie die Werte verändern.

Eingangsdaten (Antwort der Busklemme)

| Byte 0: Status-Byte | Byte 1: DataIN1, High-Byte | Byte 2: DataIN1, Low-Byte |
|----------------------------------|----------------------------|---------------------------|
| 0xA0 (1010 0000 _{bin}) | 0xXX | 0xXX |

Erläuterung:

- Die Klemme liefert im Status-Byte als Quittung einen Wert zurück der sich nur in Bit 0.6 vom Wert des Control-Bytes unterscheidet.
- Das Eingangsdatenwort (Byte 1 und Byte 2) ist nach dem Schreibzugriff ohne Bedeutung. Eventuell noch angezeigte Werte sind nicht gültig!

IV. Lesen des Register 32 (geändertes Feature-Register überprüfen)

Ausgangsdaten

| Byte 0: Control-Byte | Byte 1: DataOUT1, High-Byte | Byte 2: DataOUT1, Low-Byte |
|----------------------------------|-----------------------------|----------------------------|
| 0xA0 (1010 0000 _{bin}) | 0xXX | 0xXX |

Erläuterung:

- Bit 0.7 gesetzt bedeutet: Register-Kommunikation eingeschaltet.
- Bit 0.6 nicht gesetzt bedeutet: lesen des Registers.
- Bit 0.5 bis Bit 0.0 geben mit 10 0000_{bin} die Registernummer 32 an.
- Das Ausgangsdatenwort (Byte 1 und Byte 2) ist beim Lesezugriff ohne Bedeutung.

Eingangsdaten (Antwort der Busklemmen)

| Byte 0: Status-Byte | Byte 1: DataIN1, High-Byte | Byte 2: DataIN1, Low-Byte |
|----------------------------------|----------------------------|---------------------------|
| 0xA0 (1010 0000 _{bin}) | 0x00 | 0x02 |

Erläuterung:

- Die Klemme liefert im Status-Byte als Quittung den Wert des Control-Bytes zurück.
- Die Klemme liefert im Eingangsdatenwort (Byte 1 und Byte 2) den aktuellen Wert des Feature-Registers zurück.

V. Schreiben des Register 31 (Code-Wort zurücksetzen)

Ausgangsdaten

| Byte 0: Control-Byte | Byte 1: DataOUT1, High-Byte | Byte 2: DataOUT1, Low-Byte |
|----------------------------------|-----------------------------|----------------------------|
| 0xDF (1101 1111 _{bin}) | 0x00 | 0x00 |

Erläuterung:

- Bit 0.7 gesetzt bedeutet: Register-Kommunikation eingeschaltet.
- Bit 0.6 gesetzt bedeutet: schreiben des Registers.
- Bit 0.5 bis Bit 0.0 geben mit $01\ 1111_{\text{bin}}$ die Registernummer 31 an.
- Das Ausgangsdatenwort (Byte 1 und Byte 2) enthält $0x0000$ um den Schreibschutz wieder zu aktivieren.

Eingangsdaten (Antwort der Busklemmen)

| Byte 0: Status-Byte | Byte 1: DataIN1, High-Byte | Byte 2: DataIN1, Low-Byte |
|--------------------------------------|----------------------------|---------------------------|
| $0x9F$ ($1001\ 1111_{\text{bin}}$) | $0xXX$ | $0xXX$ |

Erläuterung:

- Die Klemme liefert im Status-Byte als Quittung einen Wert zurück der sich nur in Bit 0.6 vom Wert des Control-Bytes unterscheidet.
- Das Eingangsdatenwort (Byte 1 und Byte 2) ist nach dem Schreibzugriff ohne Bedeutung. Eventuell noch angezeigte Werte sind nicht gültig!

6 Anhang

6.1 Support und Service

Beckhoff und seine weltweiten Partnerfirmen bieten einen umfassenden Support und Service, der eine schnelle und kompetente Unterstützung bei allen Fragen zu Beckhoff Produkten und Systemlösungen zur Verfügung stellt.

Beckhoff Support

Der Support bietet Ihnen einen umfangreichen technischen Support, der Sie nicht nur bei dem Einsatz einzelner Beckhoff Produkte, sondern auch bei weiteren umfassenden Dienstleistungen unterstützt:

- Support
- Planung, Programmierung und Inbetriebnahme komplexer Automatisierungssysteme
- umfangreiches Schulungsprogramm für Beckhoff Systemkomponenten

Hotline: +49(0)5246 963 157
Fax: +49(0)5246 963 9157
E-Mail: support@beckhoff.com

Beckhoff Service

Das Beckhoff Service-Center unterstützt Sie rund um den After-Sales-Service:

- Vor-Ort-Service
- Reparaturservice
- Ersatzteilservice
- Hotline-Service

Hotline: +49(0)5246 963 460
Fax: +49(0)5246 963 479
E-Mail: service@beckhoff.com

Weitere Support- und Serviceadressen finden Sie auf unseren Internetseiten unter <http://www.beckhoff.de>.

Beckhoff Firmenzentrale

Beckhoff Automation GmbH & Co. KG

Hülshorstweg 20
33415 Verl
Deutschland

Telefon: +49(0)5246 963 0
Fax: +49(0)5246 963 198
E-Mail: info@beckhoff.com

Die Adressen der weltweiten Beckhoff Niederlassungen und Vertretungen entnehmen Sie bitte unseren Internetseiten:

<http://www.beckhoff.de>

Dort finden Sie auch weitere Dokumentationen zu Beckhoff Komponenten.

Abbildungsverzeichnis

| | | |
|---------|--|----|
| Abb. 1 | BIC als Data Matrix Code (DMC, Code-Schema ECC200) | 7 |
| Abb. 2 | KL6021 | 10 |
| Abb. 3 | Anschluss bei RS485-Übertragung | 12 |
| Abb. 4 | Anschluss bei RS422 Übertragung | 12 |
| Abb. 5 | Federkontakte der Beckhoff I/O-Komponenten | 13 |
| Abb. 6 | Montage auf Tragschiene | 14 |
| Abb. 7 | Demontage von Tragschiene..... | 15 |
| Abb. 8 | Linksseitiger Powerkontakt | 16 |
| Abb. 9 | Standardverdrahtung | 18 |
| Abb. 10 | Steckbare Verdrahtung..... | 18 |
| Abb. 11 | High-Density-Klemmen..... | 19 |
| Abb. 12 | Anschluss einer Leitung an eine Klemmstelle | 20 |
| Abb. 13 | Konfigurations-Software KS2000..... | 23 |
| Abb. 14 | Mapping für Lightbus-Koppler - Beispiel KL6021 | 25 |
| Abb. 15 | Mapping für Profibus-Koppler - Beispiel für KL6021..... | 26 |
| Abb. 16 | Mapping für Interbus-Koppler - Beispiel für KL6021 | 26 |
| Abb. 17 | Register-Modus Control Byte..... | 34 |